

1395

www.cargeek.ir

فهرست عناوین

صفحه	عنوان
4.....	فصل اول __ مقدمه و تاریخچه.....
12.....	فصل دوم __ مکانیزم فرمان.....
13.....	عملکرد فرمان.....
14.....	اجزای اصلی فرمان.....
20.....	اتصالات فرمان.....
25.....	نسبت تبدیل فرمان.....
29.....	فرمانهای ایمن.....
32.....	فصل سوم __ زوایای تنظیم چرخ.....
33.....	هندسه تعلیق.....
36.....	زاویه کمبر.....
42.....	تمایل محور فرمان.....
45.....	زاویه کلی.....
45.....	زاویه کستر.....
48.....	زاویه سرجمعی و سربازی.....
49.....	زاویه سربازی چرخ درگردش.....
51.....	سیستم تعلیق خودرو.....
52.....	فصل چهارم __ جعبه دنده های فرمان.....
53.....	انواع جعبه دنده فرمان های معمولی.....
54.....	1- جعبه دنده فرمان مهره مارپیچ.....
55.....	2- جعبه دنده فرمان انگشتی یا بادامکی.....

- 3- جعبه دنده فرمان حلزونی با دنده تاج خروس 57
- 4- جعبه دنده فرمان حلزونی غلتکی..... 58
- 5- جعبه دنده فرمان شاچمه ای 59
- 6- جعبه فرمان کشویی..... 60
- انواع ساختار فرمانهای شانه ای 64
- مزایا و معایب فرمانهای ساچمه ای و شانه ای 65
- سیستم فرمانهای هیدرولیک..... 67
- فرمان هیدرولیک با تنظیم کننده دور موتور..... 70
- فرمان هیدرولیک نوع شانه ای..... 71
- کار دریچه و سیلندر هیدرولیک 73
- پمپهای روغن مورد استفاده در فرمانها هیدرولیک..... 75
- فرمان پر قدرت با هوای فشرده (Air Power steering System)..... 76
- سیستم چهار چرخ فرمان (four wheel Steering)..... 77

فصل اول

مقدمه و تاریخچه

مقدمه: در هر خودرو مجموعه ای از سیستم هادر کنار یکدیگر عمل می کنند که یکی از مهمترین آنها سیستم فرمان می باشد. وجود این سیستم برای کنترل و تغییر دادن مسیر اتومبیل ضروری است. برای درک اهمیت سیستم فرمان از لحاظ ایمنی تصور نمایید که خودرو شما در حال گردش در پیچ جاده می باشد که ناگهان سیستم فرمان به هر دلیلی عمل نکند در این صورت حادثه گریز ناپذیر است. بدین جهت از لحاظ ایمنی سیستم فرمان هم اطراز سیستم ترمز ماشین می باشد و یکی از عوامل اصلی اطمینان و همچنین راحتی اتومبیل به حساب می آید.

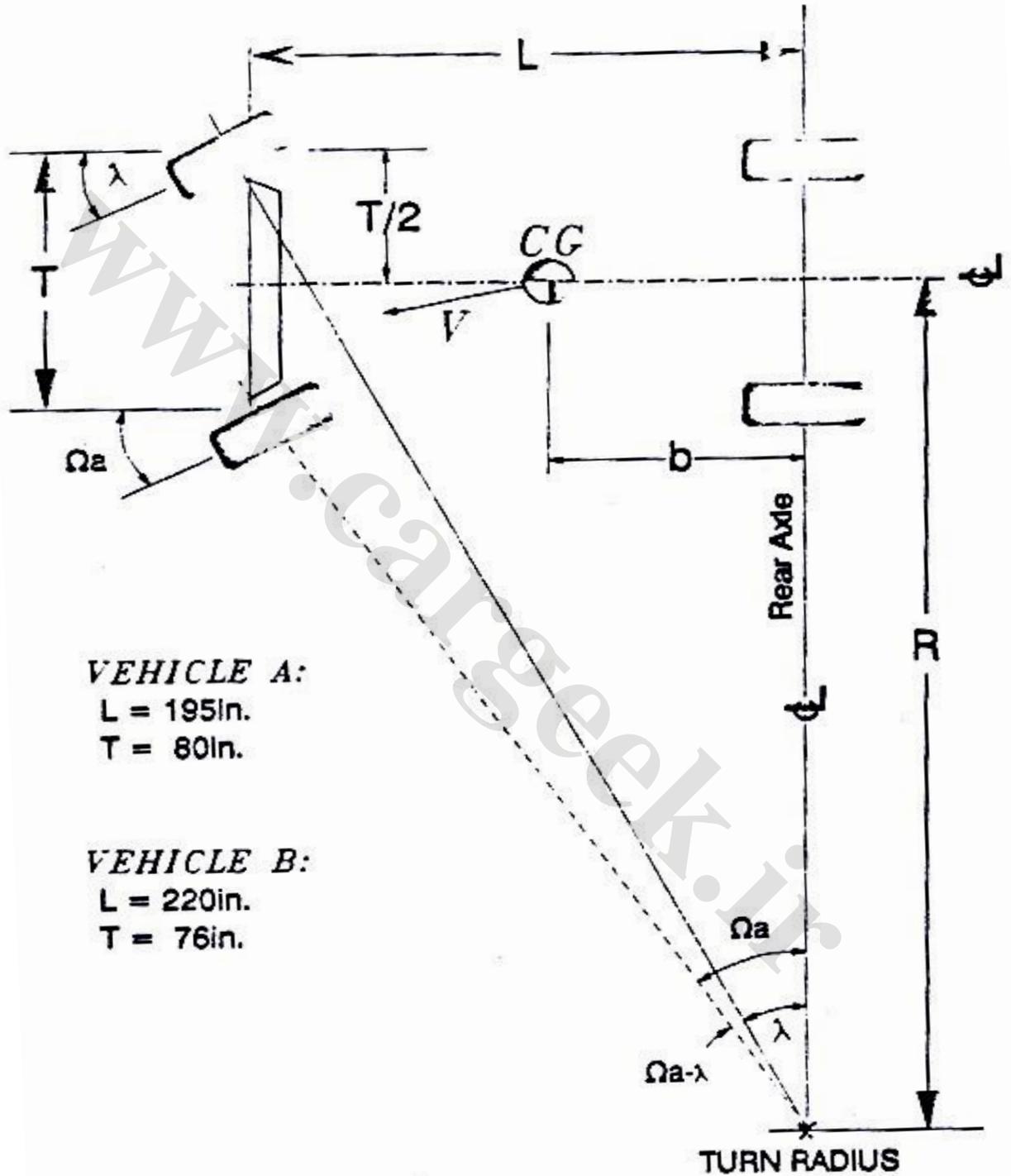
سیستم فرمان در اتومبیل ارتباط تنگاتنگی با سیستم تعلیق (فنر بندی) دارد و با توجه به هندسه اتومبیل و چرخهای آن و همچنین کاربردی که دارد طراحی می گردد.

تاریخچه :

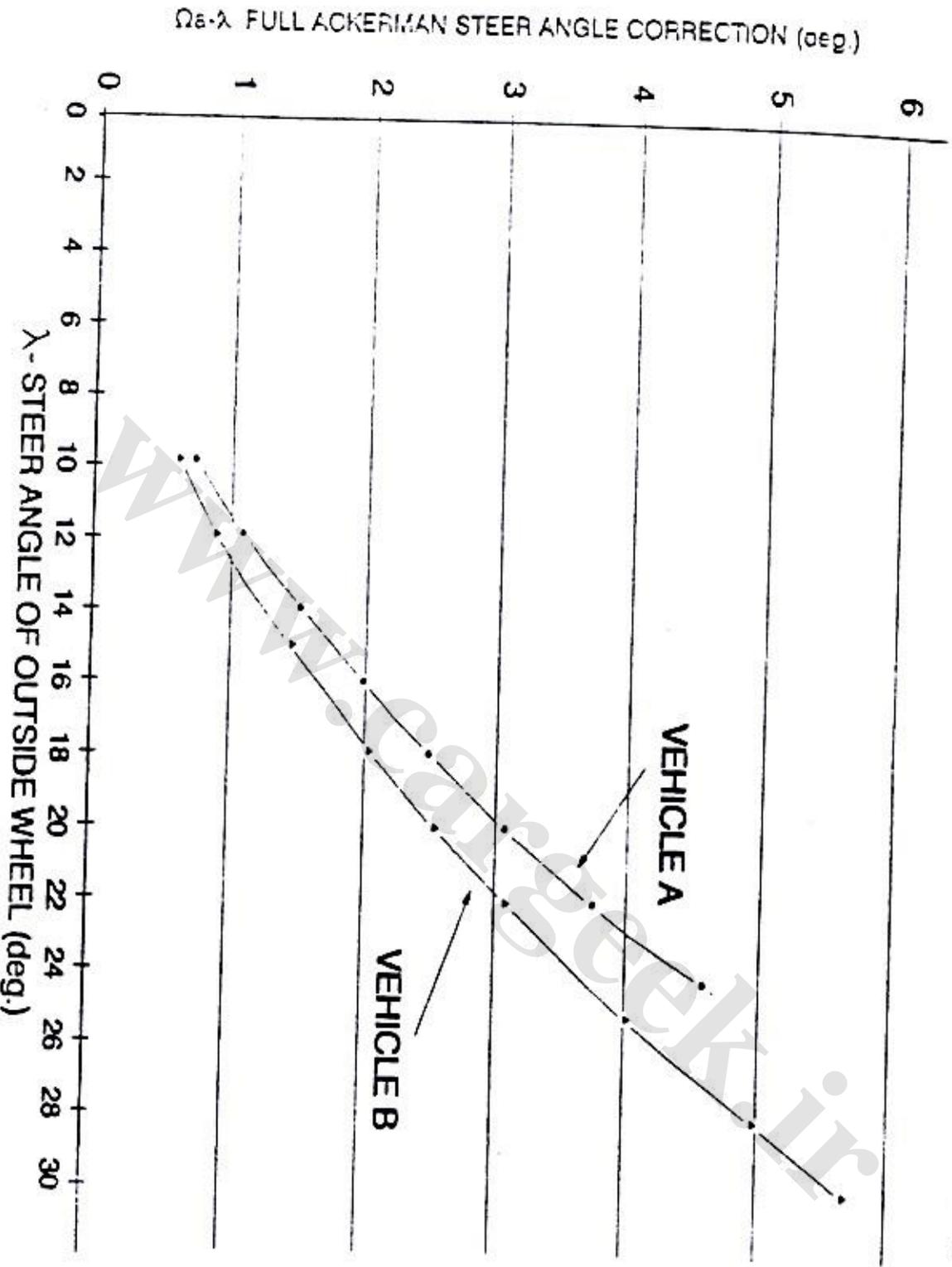
تا اوایل قرن 19 میلادی از سیستم های ابتدایی فرمان در درشکه ها و واگنها استفاده می گردید. در سال 1805 آقای رودلف آکرمن طراحی را برای فرمان درشکه مراسم تشیع جنازه ابداع کرد تشریح اصل آکرمن در طراحی فرمان بصورت زیر می باشد :

در هنگام دور زدن و یا گردش به چپ و به راست چرخ جلویی که در بیرون زاویه پیچ قرار دارد باید مسیر بیشتری را نسبت به چرخ داخلی طی کند به عبارت دیگر محیط دایره ای که چرخ خارجی طی می کند بیشتر از محیط است که چرخ داخلی طی می کند. در شکل (1-1) و همچنین نمودار شکل (2-1) این اصل بیان گردیده است.

THEORETICAL ACKERMAN GEOMETRY

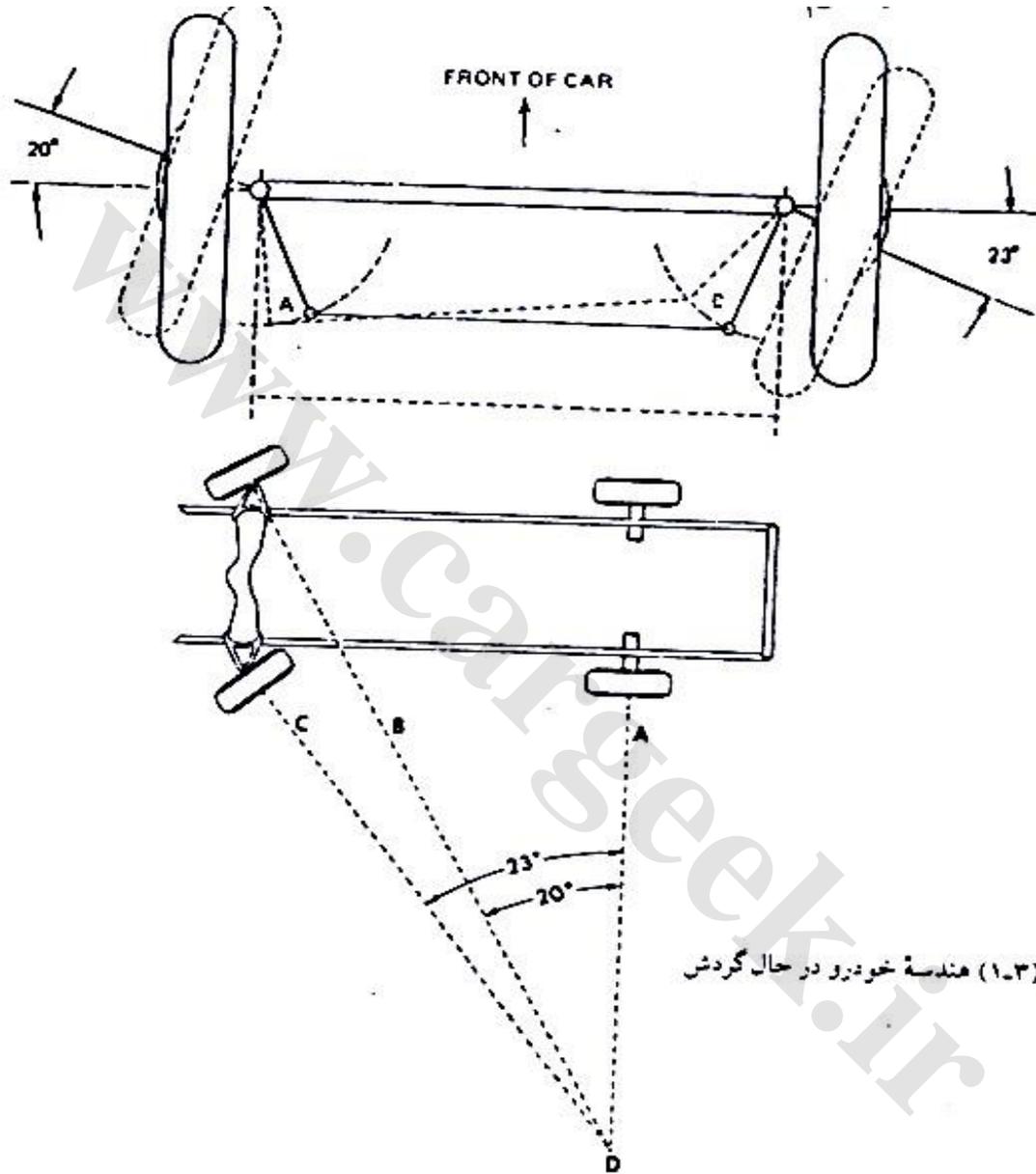


FULL ACKERMAN CORRECTION VS STEER ANGLE λ



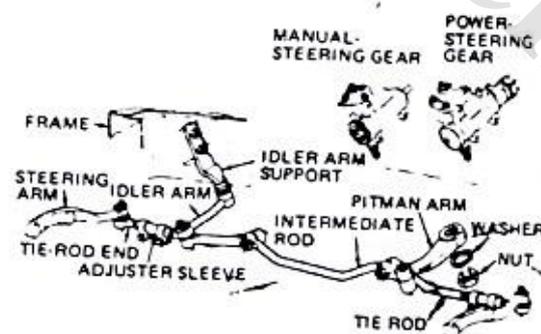
آکرمین طرح خود را با افزودن یک پیچ بزرگ به نام سگ دست در هر کدام از چرخهای جلو متصل کردن آنها به دوبازوی متحرک (اهرم سگ دست) که در پشت آنها قرار داشت کامل کرد.

نحوه قرار گرفتن بازوی متحرک بدین صورت بود که وقتی چرخها مستقیم به طرف جلو بود جهت این اهرمها به طرف مرکز محور عقب بود این بازوها از طریق میل فرمان به هم متصل می شدند. شکل (3-1) هندسه خودرو در حال گردش در نشان داده است که در آن اتصالات OA و OB همان اهرم سگ دست چرخهای چپ و راست می باشند.



شکل (۱-۳) هندسه خودرو در حال گردش

اصل آکرمن مساله فرمان ودور زدن در درشکه اسبی را حل کرد و می توان گفت اساس کار فرمان در اتومبیلهای اولیه نیز قرار گرفت (فرمان درشکه ای) بعدها با اضافه کردن یک اهرم رابط بین جعبه فرمان و بازوهای متحرک سیستم مناسبتری بوجود آمد . با ظهور سیستم تعلیق جداگانه چرخهای جلو ارتباط مستقیم خود را از دست دادند . راه حلی که به نظر می رسید ، تقسیم میل فرمان به دو قسمت و اتصال هر قسمت به یک سر بازوی دوطرفه هزار خاری (Pitman) بود در این صورت یک قسمت میل فرمان به نام جدید یعنی میل رابط (Tie-rod) نامیده شد و قسمت دیگر میل فرمان از طریق بازوی واسطه (Idler) که از نظر ساختمانی و شکل ظاهری مشابه به بازوی هزار خاری است و حرکت آن درست عکس حرکت بازوی هزار خاری بود به دومین میل رابط متصل شد شکل (1-4) سیستم تعلیق جداگانه چرخهای جلو که در سال 1930 بوجود آمد بسیار مورد توجه قرار گرفت ولی طراحان بزرگی همچون بوگاتی و فورد طرحهای اولیه خود را به خاطر سادگی و راحتی بیشتر تا سالها استفاده کردند .



شکل (1-4)

در طرح‌های اولیه فرمان ، ارتباط فرمان با میل فرمان مستقیم بود و بنابراین میزان چرخش چرخها محدود بود یعنی کمتر از یک دور از حالت قفل به قفل که باعث می شد در سرعت‌های بالا به خاطر سریع بودن ، خطرناک و در سرعت‌های پایین بسیار سنگین باشد بدین علت طراحان باتعبیه دیدن جعبه فرمان که در واقع نوعی جعبه دنده ساده می باشد توانستند میزان نیروی مورد نیاز برای چرخاندن فرمان را کاهش دهند . تا قبل از جنگ جهانی دوم نسبت تبدیل چرخ دنده ها 12:1 بود(به ازاء هر نفر 12 درجه چرخش فلکه فرمان یک درجه چرخش در چرخش) . که در نتیجه آن میزان چرخیدن فرمان از قفل تا قفل دو تا سه دور بود . در طول جنگ جهانی دوم با طراحی اتومبیل‌های بزرگتر و استفاده از موتور در قسمت جلوی اتومبیل نیاز به استفاده از چرخهای پهن تر پیدا شد . در این زمان نسبت تبدیل چرخ دنده ها تا میزان 1:25 افزایش یافت . اما این میزان افزایش نسبت تبدیل هم نتوانست جوابگوی کاهش میزان نیرو به خصوص در اتومبیل‌های سنگین باشد و در این موقع بود که مساله استفاده از سیستم فرمان هیدرولیکی مطرح شد یعنی یک نیروی خارجی در چرخاندن فرمان به راننده کمک کند .

خصوصیات یک جعبه فرمان مناسب اعم از ساده یا هیدرولیک عبارت است از راحتی در انجام عمل هدایت خودرو بطوریکه هیچ گونه گیروسفتی نداشته باشد . عدم انتقال ضربه های وارده ناشی از دست اندازهای جاده به راننده و بالاخره کوچک و ارزان بودن و همچنین تعمیر و نگهداری راحت می باشد .

به ظهور اتومبیل‌های دیفرانسیل جلو و استفاده از لاستیک‌های رادیال (پهن تر) ، نظریه آکرمن بطور دیگری تعبیر شد . در طراحی مهندسی امروزی درمورد سیستم فرمان نظریه بدینگونه است که چون به لاستیک‌های بیرونی در چرخش بیشتری می شود در نتیجه باعث ایجاد زاویه چرخش بیشتری می شود منظور این است که برای یک عمل دور زدن و یا چرخش صحیح و مساوی ، در لاستیک خارجی زاویه تند تری باید نسبت به پیچ ایجاد شود و این درست برخلاف نظریه آکرمن می باشد .

در فصل بعدی با ساختار و انواع جعبه فرمان آشنا خواهیم شد .

فصل دوم

مکانیزم فرمان

عملکرد فرمان:

بطور کلی سیستم فرمان از دو بخش اصلی تشکیل گردیده جعبه دنده فرمان و میل‌های رابط که معمولاً یک مکانیزم چهار میله ای هستند .

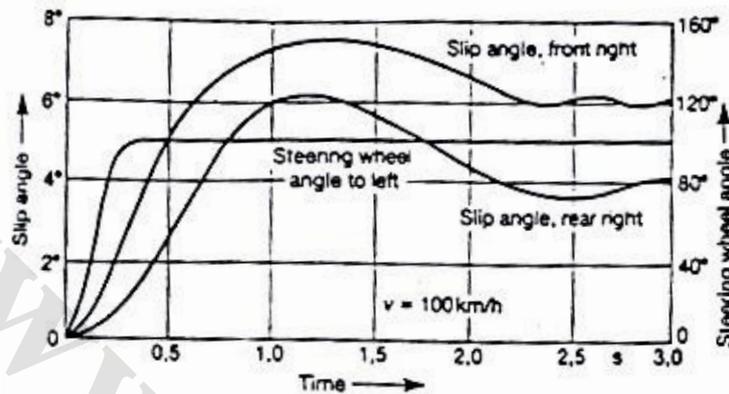
وقتی راننده بادست یک نیروی کوپل روی فلکه فرمان ایجاد می کند این حرکت دورانی به وسیله یک شفت به جعبه فرمان منتقل می گردد و در آنجا حرکت دورانی به طرق مختلف (جعبه فرمانهای مختلف) به حرکت رفت و برگشتی تبدیل می گردد و ضمناً نسبت دور و گشتاور نیز در آن تغییر می یابد . این حرکت انتقالی توسط میله های رابط به اهرم سگ دست متصل می شدند که باعث چرخش تایرها حول محور سگ دست می شود یعنی دوباره به حرکت دورانی تبدیل می شود . چرخ سمت دیگر نیز به تبع حرکت چرخ و میله های رابط چرخش می نماید .

بنابراین وظیفه دستگاه فرمان تبدیل نمودن زاویه دوران فلکه به زاویه چرخش تایرهای خودرو بایک ارتباط منطقی است .

در هنگام هدایت خودرو ، راننده باید همواره رابط بین گردش فلکه فرمان در تغییر جهت مسیر حرکت را حفظ کند برای این منظور راننده اطلاعات انبوهی را دریافت می کند بدین صورت که انحراف از مسیر موجود را حدس می زند و گشتاور لازم را به فلکه فرمان اعمال می کند .

با وجود این هیچگونه رابط عملی دقیقی بین زاویه چرخش فلکه فرمان و تغییرات جهت حرکت وجود ندارد زیرا ارتباط فاکتورهای زیر به دلیل کشسان بودن اجزای شاسی به

صورت خطی نمی باشد . در نمودار شکل (2-1) رابط بین تغییر در زاویه چرخهای جلو با تغییر در زاویه چرخش فلکه فرمان در سرعت 100km/hr نشان داده شده است.



شکل (2-1)

اجزای اصلی فرمان :

به طور کلی دستگاه فرمان از قسمت‌های زیر تشکیل شده است :

- 1- فلکه فرمان
- 2- شفت اصلی و ستون فرمان
- 3- جعبه دنده فرمان
- 4- میله رابط چرخها
- 5- اهرم سگ دست و سگ دست

1- فلکه فرمان (Steering Wheel)

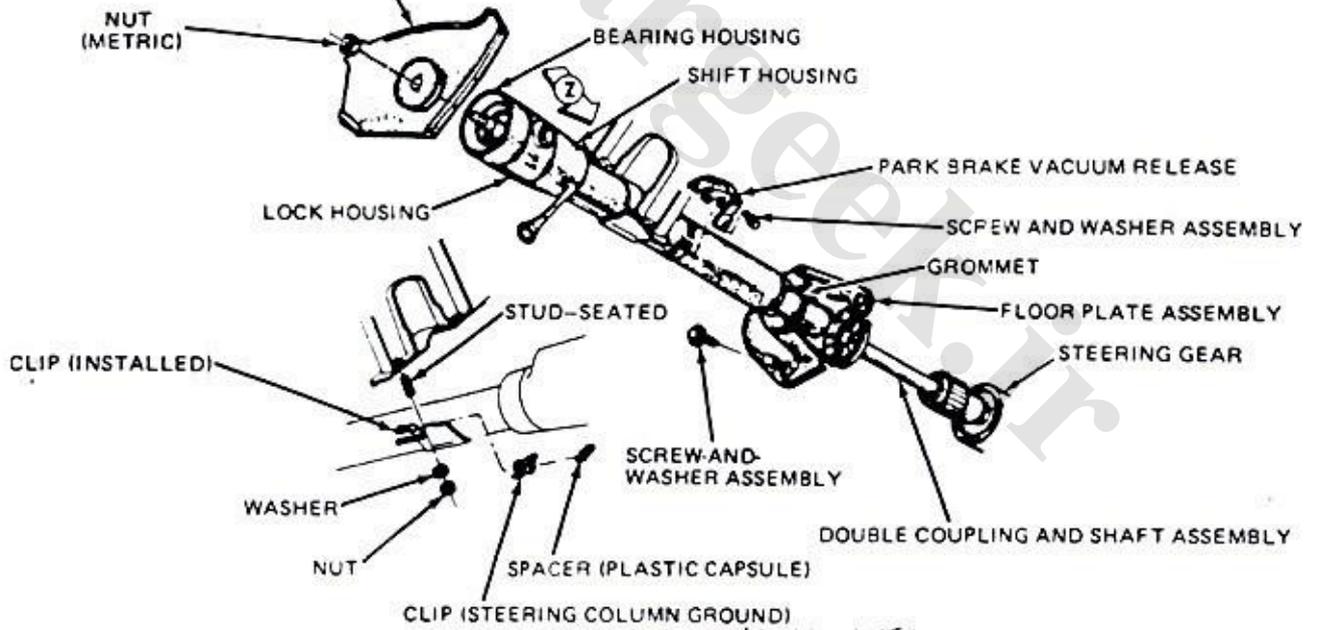
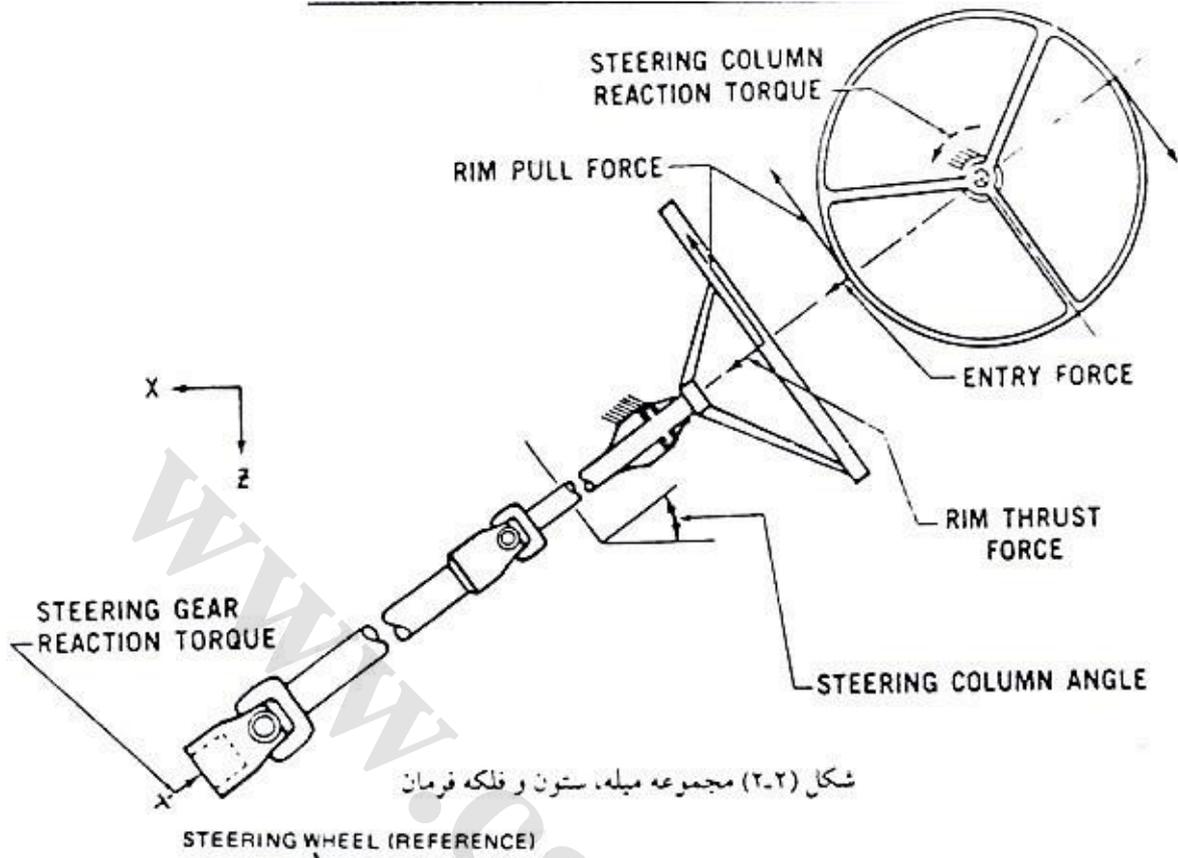
فلکه فرمان یا غریبک فرمان جلوی راننده قرار گرفته و با دور دست بایستی آن را گرفت . فلکه فرمان به انتهای شفت فرمان نصب شده است . درگروهی از خودروها دسته دنده در زیر فلکه و دکمه برق در مرکز فرمان است . گرداندن فلکه فرمان و طراز گرفتن آن به وسیله رانندگان فوق العاده مهم است بطوریکه در لحظات خطرناک مهارت در بکاربردن فرمان کمک شایانی در جلوگیری از حادثه می نماید . فلکه فرمان یک لقی و حرکت آزاد مختصری باید داشته باشد که بوسیله تنظیمات در جعبه دنده فرمان این لقی کنترل می شود .

2- شفت اصلی و ستون فرمان (Steering Shaft and column)

شفت فرمان یک میله تقویت شده است که فلکه فرمان را به واحد جعبه دنده فرمان متصل می سازد و شامل سه جزء عمده می باشد شفت اصلی ، لوله فرمان و ستون یا پوسته اصلی که خود ستون فرمان در اتومبیلهای مدرن دارای مکانیزم پیچیده ای است . شفت فرمان توسط یک اتصال یونیورسال ، کوپلینگ فلکه را به جعبه دنده فرمان متصل می سازد . در بعضی فرمانهای قدیمی امتداد شفت فرمان ، مارپیچ جعبه دنده را تشکیل می دهد . لوله انتقال ، شفت فرمان را احاطه کرده است که انتهای فوقانی آن به دسته راهنما و انتهای تحتانی آن باشد داشتن دو شاخه مفصلی به اهرم بندی انتقال متصل می گردد.

لوله انتقال دریک پوسته اصلی که یاتاقانهای شفت تقویتی ، بستهای نگهدارنده وسایر متعلقات ستون فرمان رادر بر می گیرد احاطه شده وتوسط یک نگهدارنده صفحه ای کفی درانتهای تحتانی اشته ویک پایه شکافدار درست درزیر داشبورد نگهداشته می شود..

برای انجام هرگونه کاری روی ستون فرمان بایستی فلکه فرمان برداشته شود واز طرفی برای برداشتن فلکه فرمان بایستی متعلقات فوقانی ، از جمله دکمه بوق جدا گردد. با برداشتن متعلقات فوقانی ، مهره فلکه فرمان در معرض دید قرار می گیرد پس از باز کردن مهره فلکه از نشیمنگاه هزار خاریش باکشیدن (بوسیله پولی کش) بیرون آورده می شود. ساختمان دو نوع ستون فرمان در شکل (2-2) و (2-3) نشان داده شده است .



3- جعبه دنده فرمان (Steering gear)

واحد جعبه دنده فرمان گشتاور اعمالی به فلکه فرمان را جهت تامین نیروی کافی افزایش می دهد تا راننده براحتی بتواند خودرو را کنترل کند .

جعبه دنده های فرمان در دو گروه کلی فرمانهای معمولی (Manual steering) و پیر قدرت (Power steering) یا هیدرولیکی تقسیم بندی می گردد. جعبه دنده های فرمان هیدرولیک، شبیه نوع معمولی بوده ولی در آن از فشار روغن جهت افزایش کنترل راننده بر چرخهای استفاده می شود که این نیروی اضافی توسط پمپ متحرک موتور تامین می گردد.

بطور نرمال جعبه دنده های فرمان را برای حدود یک قوس 60 درجه پیچش در چرخهای جلو طراحی می کنند . مثلاً اگر برای انحراف چرخها به اندازه یک زاویه 60 درجه ، پنج دور فلکه فرمان را باید چرخاند در این صورت نسبت فرمان ($5/6 * 360$) 1:30 است انواع وساختار جعبه دنده های فرمان در فصل بعدی آمده است .

در همه فرمانها (به جزء فرمانهای شانه ای) محور خروجی از جعبه فرمان بصورت میله ای شیار دار است که آن رامیله هزار خار می گویند وعلاوه برآن قسمت دیگری نیز به نام هزار خار وجود دارد که بوسیله آن بامیله اتصال چرخها ارتباط پیدا می کند .

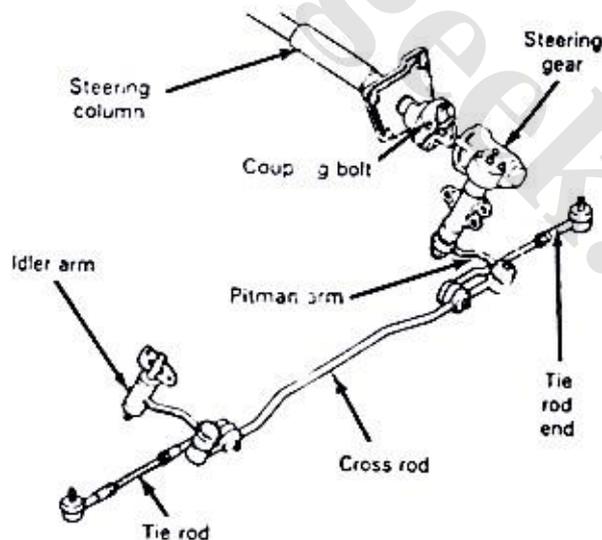
بازوی هزار خار (Pitman arm)

همانطور که گفته شد در انتهای میله هزار خار ، شیارهای زیادی است که به همین جهت هزار خار نام دارد . در سر بازوی هزار خار هم حفره شیارداری است که قطر داخل آن

مساوی با قطر خارجی میله هزار خار است این شیارهای ریز و زیاد باعث می گردد بازو و میله هزار خار چفت شوند و حرکت دورانی میله هزار خار به بازو انتقال یابد و بازو را جلو یا عقب ببرد. سردیگر بازو دارای برآمدگی به شکل سیب است که بوسیله آن به میله رابط متصل می گردد.

4- میله اتصال چرخها (Tie rod)

میله اتصال چرخها در عقب اکسل قرار گرفته و طرفین آن براهرم سگ دست و یامستقیماً به طبق چرخ متصل می گردد. میله مزبور دو چرخ را به هم وصل می نماید و در این صورت میله رابط فرمان فقط چرخ سمت چپ را برآست و چپ می برد (در ماشینهای چپ فرمان) ولی چون میله اتصال چرخها دو چرخ را به هم متصل نموده است. چرخ سمت راست هم از حرکت چرخ سمت چپ پیروی و در نتیجه با هم به راست و چپ می روند.



شکل (۲-۵) میله های اتصال چرخها (Tie rods)

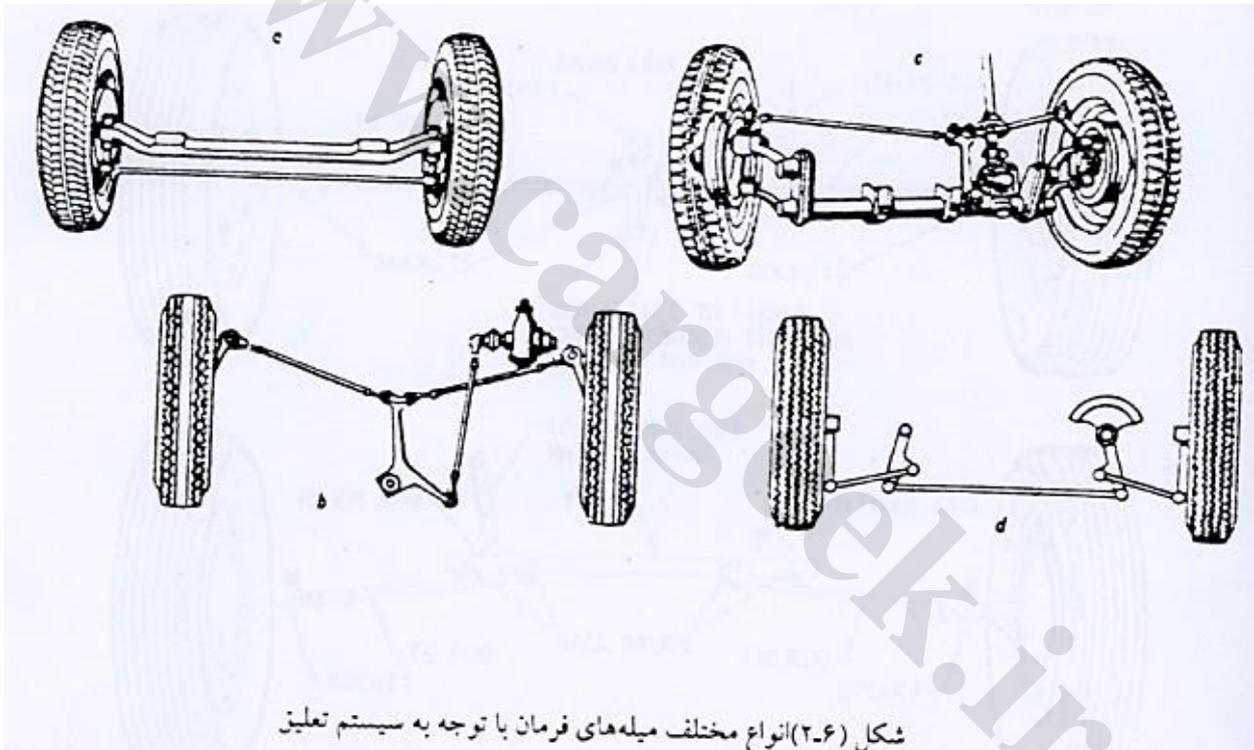
اهرم سگ دست و سگ دست

اهرم سگ دست وصل است و در سمت چپ دارای سیبک است که در داخل شیار انتهای میله رابط فرمان واقع می شود و معمولاً چرخ های جلو در طرفین یک محور بدون حرکت (اکسل) قرار گرفته اند و این محور مانند تیر آهن های ساختمانی است و در هر طرف آن مفصل دارد که چرخ روی انتهای میله آن مفصل سوار است و این مفصل را سگ دست می گویند . در خودروی دیفرانسیل جلو مانند جیپ به جای سگ دست توپی قرار گرفته که محور متحرک چرخ از وسط آن عبور می نماید و به چرخ جلو وصل می گردد و باعث می گردد تا ضمن اینکه بوسیله توپی ، چرخ به راست و چپ برود توسط محور هم نیروی موتور به آن منتقل گردد.

اتصالات فرمان:

برای مرتبط ساختن سگ دست های فرمان چرخ های جلو به جعبه دنده فرمان انواع مختلف اتصالات وجود دارد . با چرخاندن فلکه فرمان . بازوی هزار خاری فرمان از یک سو به سوی دیگر حرکت می کند این حرکت توسط اهرم بندی فرمان به توپی چرخ منتقل می شود بنابراین اتصالات بایستی طوری طراحی شوند که راننده به آسانی و دقیق بتواند وضعیت چرخ ها را کنترل کند بطوریکه هرگونه حرکت بالا و پایین شدن چرخها روی کنترل راننده برخورد و تاثیر نگذارد .

در بیشتر موارد ، سیستم تعلیق جلو طرح اهرم بندی فرمان راتعیین می کند . زمان که خودرو دارای سیستم تعلیق مستقل است در آن دو میله اتصال چرخ وبطور معمول یک بازوی هرزگرد یابازوی واسطه وجود دارد .

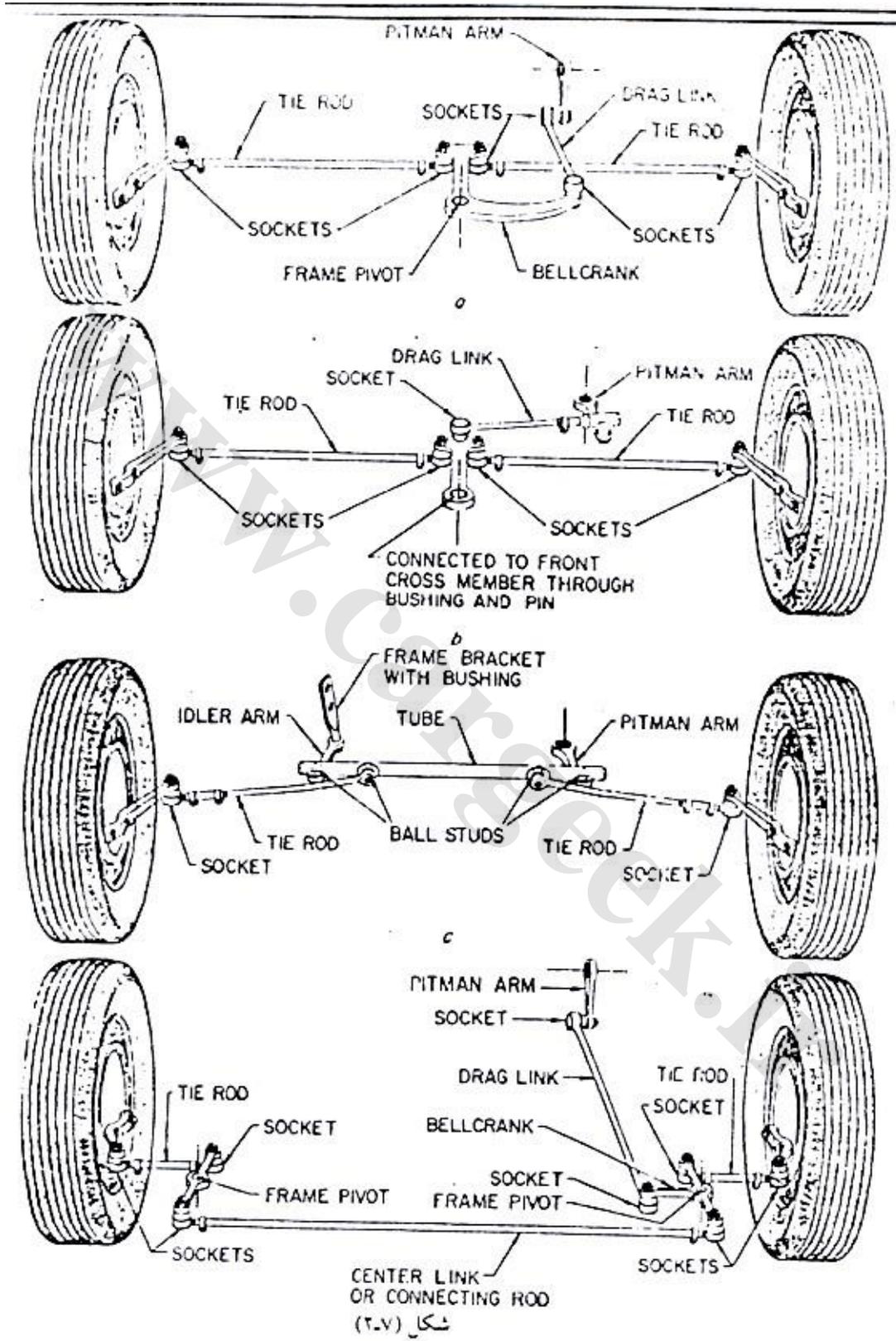


شکل (۲-۶) انواع مختلف میله‌های فرمان با توجه به سیستم تعلیق

ولی وقتیکه از یک محور جلو توپر استفاده گردد تنها از یک میله اتصال چرخ استفاده می شود . و نیاز به هیچ گونه بازوی هرزگرد نخواهد بود .

شکل (7-2) چند نوع از اهرم بندی فرمان رانشان می دهد . تمام آنها وسایلی جهت تنظیم طول میله های اتصال چرخها با رابطها را دارند . بطوریکه به کمک آنها تنظیم صحیح چرخها میسر میشود.

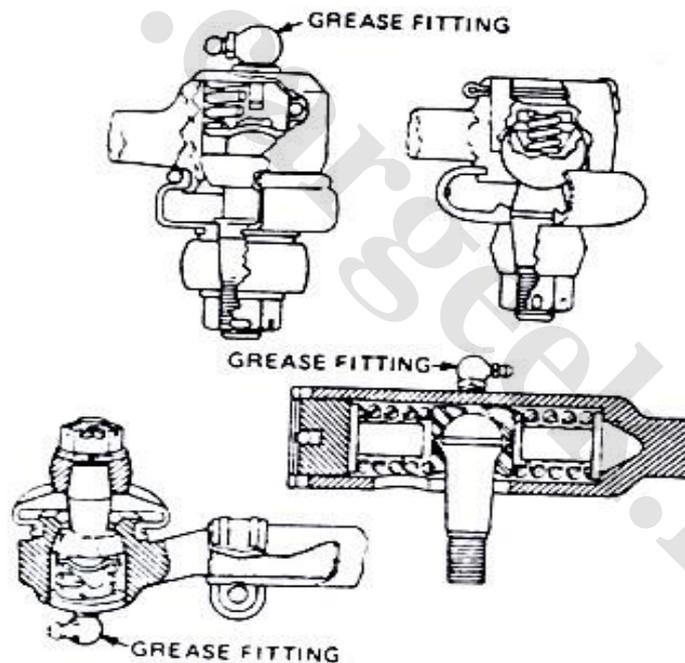
www.cargeek.ir



کاسه سیبک و طرفین میله اتصال چرخها

قسمت های مختلف اهرم بندی فرمان توسط کاسه سیبک ها و یا طرح های مختلف سرهای رابط به همدیگر متصل می شوند بعضی از آنها دارای گریس خور بوده و بعضی دیگر در هنگام ساخت برای کل مدت کارکردشان روغنکاری می گردند. (شکل

(2-8)

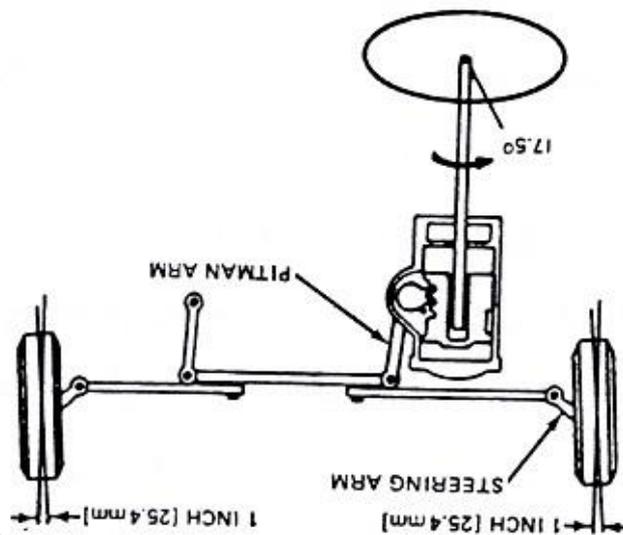


شکل (۲-۸) کاسه سیبکها و انتهای میله اتصال چرخها.

در بسیاری از خودروها اتصال بازوی هرزگرد از طریق بوشهای لاستیکی صورت می گیرد. این بوشهای مانند نوسانات بازوهای هرزگرد از یک طرف وبه طرف دیگر نوسان می کنند. سپس آنها مقداری نیرو را جهت کمک به برگشت چرخها به مرکز، بعد از گردش کامل اعمال می نمایند. کاسه سیبک های فرمان کوچکتر نیز وجود دارند که از نظر ساختمان شبیه به اتصالات سیبکی تعلیق جلو می باشند.

نسبت تبدیل فرمان (Steering ratio)

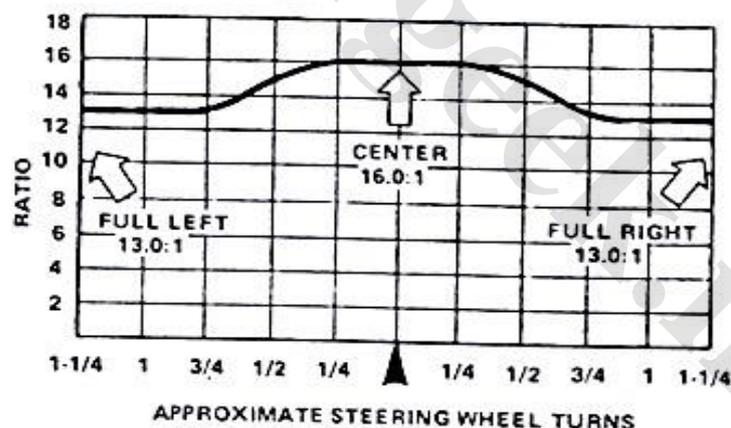
نسبت یک سیستم فرمان رابطهء مابین حرکت فلکه فرمان و حرکت چرخهای جلو نسبت به مسیر مستقیم می باشد. از نظر مقدار معمولاً این نسبت عددی بزرگتر از 10 است. یک نسبت فرمان نمونه 1:17/5 است به این معنی که فلکه فرمان باید 17/5 درجه بچرخد تا چرخ جلو 1 درجه بچرخد.



شکل (۲-۹) نسبت تبدیل فرمان ۱۷/۵:۱

این نسبت فرمان توسط دو عامل حاصل می گردد. بخشی از این نسبت توسط چهار میله ای فرمان حاصل می شود ولی بیشتر آن توسط جعبه فرمان تامین میگردد. نسبت های حقیقی بواسطه نوع و کاربرد خودرو تغییر می نماید. برای مثال بعضی از سیستمهای فرمان معمولی نسبت بزرگ 1:28 رادارا هستند تانیروی لازم برای چرخاندن فلکه فرمان را کاهش بدهند و همچنین بعضی ماشینهای سبک اسپورت نسبت پایین 1:10 را دارند. نسبت فرمان بالا را معمولاً فرمان کند و نسبت های پایین رافرمات سریع می نامند.

در فرمانهای هیدرولیک نسبت فرمان معمولاً 16:1 برای رانندگی در مسیر مستقیم است و تا 13:1 در گردش کامل پایین می آید (نسبت فرمان دهی متغیر). این نسبت همانطوریکه گفته شد در جعبه فرمان و بوسیله چرخنده ها تغییر داد. تغییرات مورد نیاز در نسبت فرمان در زیر شرح داده است: از موقعیت مستقیم تا 40 درجه در هر جهت (چپ یا راست) نسبت فرمان ثابت می ماند سپس نسبت فرمان به تدریج کاهش می یابد. مثلاً از مقدار 16:1 که در حالت اول بود با حرکت بیشتر از یک ربع دور فلکه فرمان می باشد. در هنگام رانندگی در شهر چرخ فرمان معمولاً بسیار بیشتر از 40 درجه می چرخد. مثلاً برای پارک کردن اتومبیل، فلکه فرمان هنگامی که بیشتر از 40 درجه بچرخد نسبت فرمان کاهش می یابد و عموماً این نسبت تا 13:1 کاهش می یابد که در نمودار شکل (10-2) آورده شده است.



شکل (10-2) چرخش تقریبی فلکه فرمان

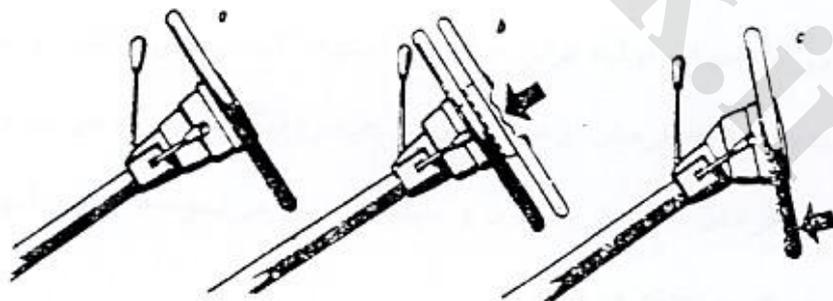
نکته این که وقتی فلکه فرمان تماماً در یک جهت چرخیده باشد نسبت فرمان 13:1 را دارد حسن این خصوصیت در این جاست که وقتی به طرفین گردش می کنیم ویابه عقب

حرکت می کنیم و پارک می کنیم حرکت فلکه فرمان تاثیر بیشتری دارد. در واقع وقتی نیاز افزایش می یابد پاسخ نیز افزایش می یابد. نسبت فرمان متغیر بوسیله شکل دندانه های راک و قطاع چرخ دنده روی اهرم هزار خار حاصل می شود. در نسبت فرمان ثابت ، دندانه ها یک اندازه هستند ولی در نسبت فرمان متغیر دندانه وسطی بلندتر می باشد ، بنابراین هر گاه چرخ دنده شانه ای که روی شفت راک قرار دارد به اندازه کافی حرکت کرد تا دندانه بعدی را درگیر کند طول موثر اهرم کننده دندانه تغییر می کند و این بدان معنی است که حرکت راک حرکت بیشتری در قطاع چرخ دنده روی شفت اهرم هزار خار بوجود می آورد. در شکل (11-2) تصویر فرم دندانه هانشان داده شده است.

فرمانهای ایمن :

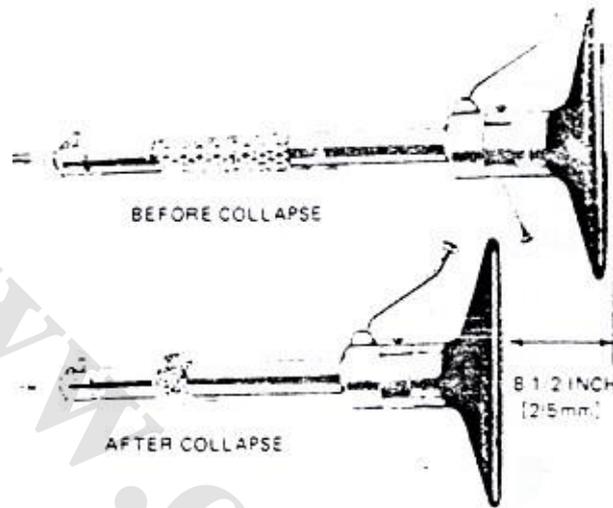
امروزه مساله ایمنی بحث روز مهندسی خودرو می باشد. باافزایش سرعت و تعداد خودروها میزان تلفات و جراحات در تصادفات روبه افزایش است. با یک ترمز ناگهانی، سرعت خودرو باماکزیمم نسبت کاهش $6m/s^2$ کند خواهد شد و زمان لازم برای توقف کامل خودرو در سرعت $32km/h$ حدود $1/5$ ثانیه خواهد بود.

یکی از خطرناک ترین انواع تصادفات، تصادف از روبه رومی باشد دراین نوع تصادف در مرحله نخست با یک مانع ساکن یا خودروی دیگر برخورد می نماید در مرحله دوم که مدت کوتاهی بعداز برخورد اول روی می دهد سرنشینان خودرو به ویژه سرنشینان جلو باوسایل ادوات داخلی از جمله شیشه جلو، داشبورد و فلکه فرمان برخورد می نماید. برای به حداقل رساندن اثرات ضربه به سرنشینان به ویژه راننده راه حلها و طرحهای متنوعی ارائه شده است که بیشتر مربوط به فلکه فرمان و شفت فرمان می باشد. انواع فرمانهای ایمنی در شکل (۱۲-۲) آمده است.

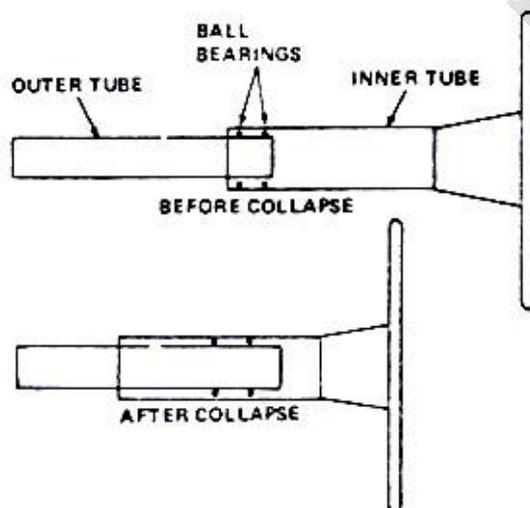


شکل (۱۲-۲) انواع فرمانهای ایمنی

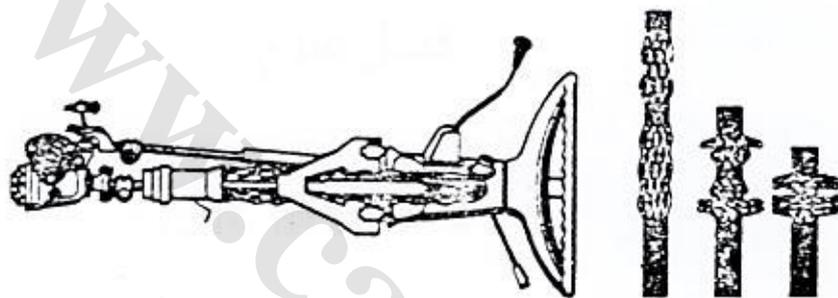
یکی از طرحهای ایمنی استفاده از فرمان درهم فرو رو (Collapsible steering column) می باشد بطور کلی یک فرمان درهم فرو رو از یک شفت فرمان دو تکه تشکیل شده که بین این دو تکه مواد جاذب انرژی و یا مکانیزم های جذب انرژی قرار می گیرد.



در طرحهای اولیه برای جذب و استهلاک انرژی ناشی از برخورد راننده با فلکه فرمان از مکانیزم های هیدرولیکی استفاده می شد و دو تکه شفت فرمان همانند پیستون و سیلندر عمل می نمودند و بین آنها روغن مخصوص ریخته می شد .



روش دیگری که بکار می رود استفاده از فلکه فرمان هایی است که در برخورد راننده با آن تغییر فرم می دهند و خطر آسیب دیدگی رابه حداقل می رسانند. معمولاً فرمانهای انعطاف پذیر توانایی جذب ضربه و همچنین قابلیت تنظیم در جهت محوری (Telescopic) و شعاعی (Tilttable) را دارا هستند .



شکل (۱۵-۲): فرمان تلسکوپی با فلکه فرمان گود

فصل سوم

زوایای تنظیم چرخ

هندسه تعلیق (Front-end geometry)

اصطلاح هندسه تعلیق جلو مربوط به زوایای بین چرخهای جلو و قطعات متصل کننده چرخهای جلو و شاسی اتومبیل می باشد .

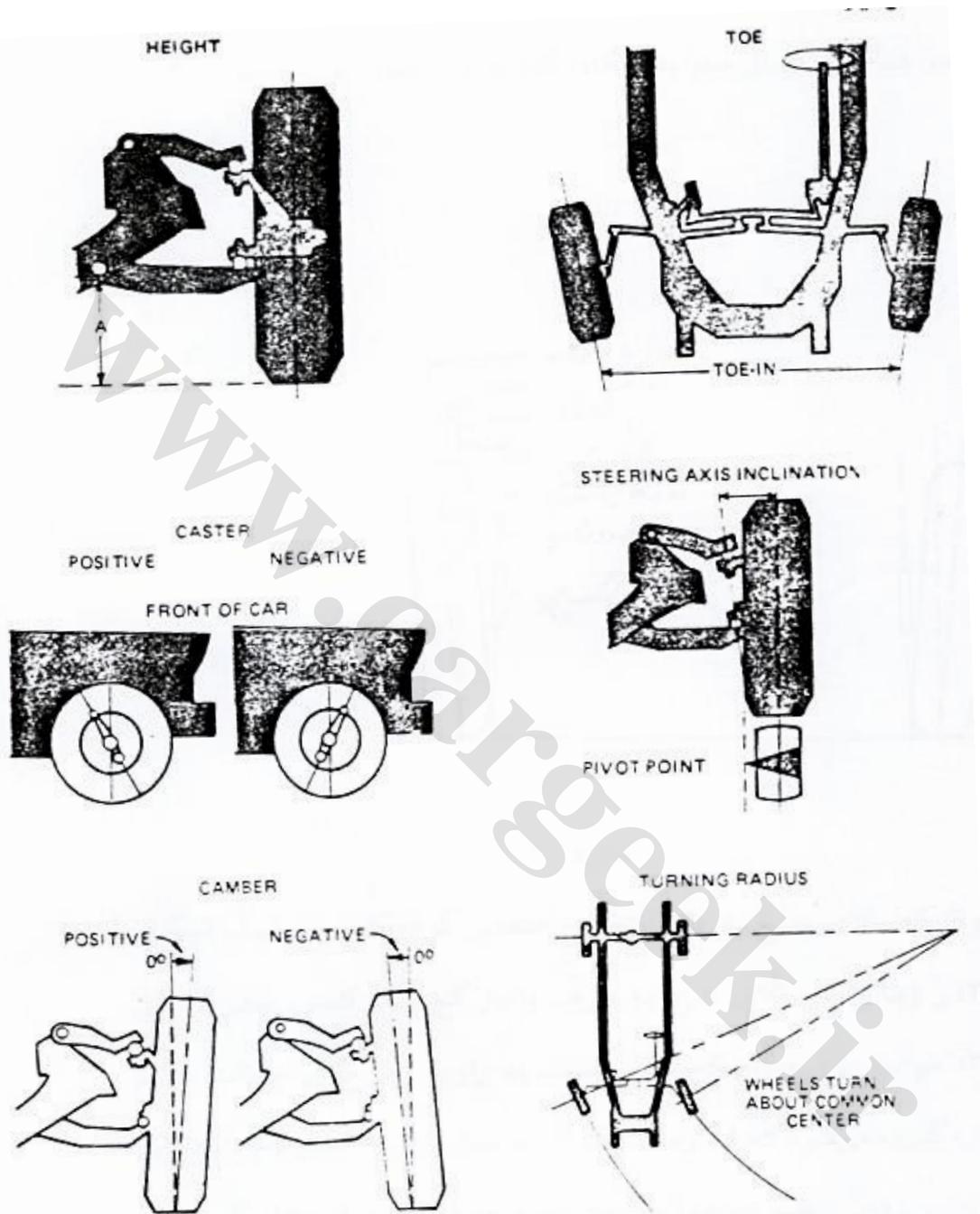
ظاهر امر چنین به نظر می رسد که چرخها خودبه خود به حالت مستقیم و عمود نسبت به زمین قرار می گیرند و عکس العملهای مختلف سیستم فرمان از قبیل حرکت مستقیم چرخها در جاده و یا برگشتن فرمان بعد از گردش و یا صدانکردن تایرها در موقع حرکت مستقیم و گردش ها و بالاخره کیفیت مطلوب رانندگی اتو موبیل و عدم لاستیک سابی، طبیعی به نظر می رسد . زوایای مختلف مرتبط با هندسه تعلیق را می توان در موارد زیر دسته بندی نمود :

- 1- زاویه کمبر
- 2- تمایل محور فرمان یا زاویه کنیگ پین
- 3- زاویه کلی
- 4- زاویه کستر
- 5- زاویه تواین
- 6- زاویه توآت یا شعاع گردش

زوایای تنظیم فرمان در روانی فرمان، ثبات و استحکام فرمان و کیفیت هدایت خودرو موثر است همچنین در کاهش لاستیک سابی لاستیک ها تاثیر دارد . بار و سرعت خودرو ممکن است سبب تغییر زوایا گردند .

بعلاوه این زوایا با تغییر وضع وسیله بر اثر شتاب و ترمز یا وضعیت سطح جاده و نیروی وارده متاثر می گردند .

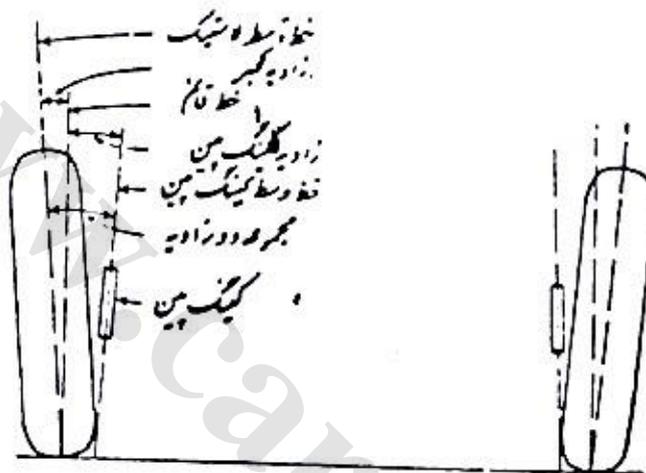
www.cargeek.ir



شکل (۳-۱): فاکتورهای ششگانه در تنظیم چرخ جلو

زاویه کمبر (Camber)

میزان کج شدن چرخهای جلو به طرف داخل یا خارج نسبت به حالت قائم در هنگامی که از جلو به آنها نگاه شود را کمبر گویند. (شکل 2-3)



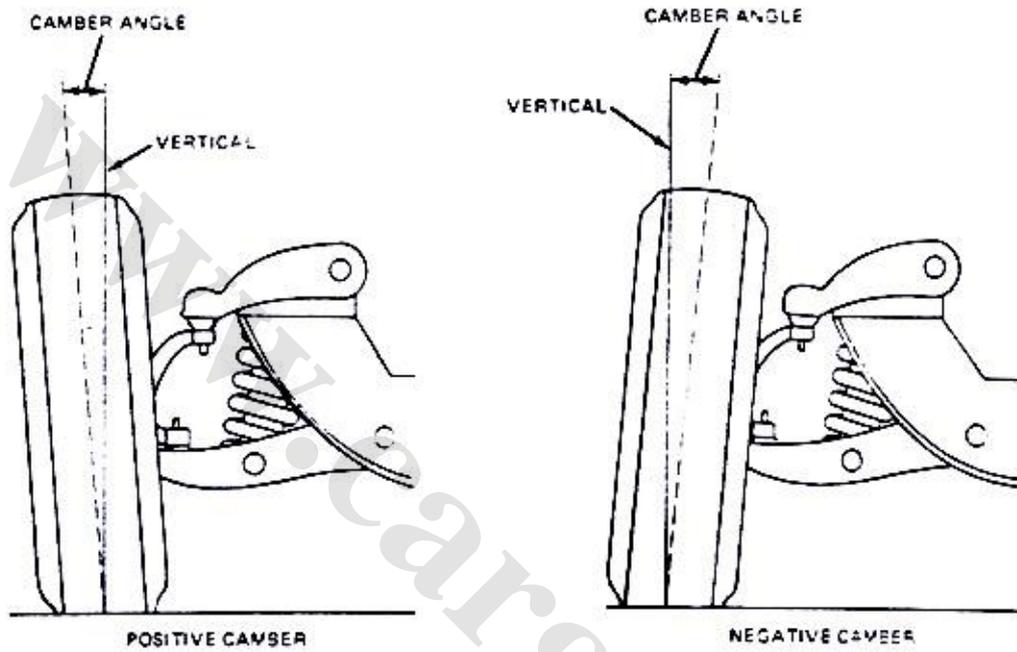
شکل (2-3)

وقتیکه بالای چرخ به طرف خارج متمایل گردد کمبر، مثبت (شکل 3-3) و زمانی که بالای چرخ به طرف داخل کج شود کمبر، منفی (شکل 3-4) خواهد بود. میزان کج شدن نسبت به زاویه چرخ در حالت قائم اندازه گیری می شود که اندازه بدست آمده

همان زاویه کمبر نام دارد . این زاویه در زمان تنظیم چرخها چک می شود. در اکثر خودروها یک زاویه کمبر مثبت جزئی به اندازه تعیین شده به چرخها داده می شود . هنگامی که خودرو تحت بار قرار می گیرد و درامتداد جاده حرکت می کند چرخها بایستی مستقیماً در وضعیت قائم ، بالا و پایین برود .

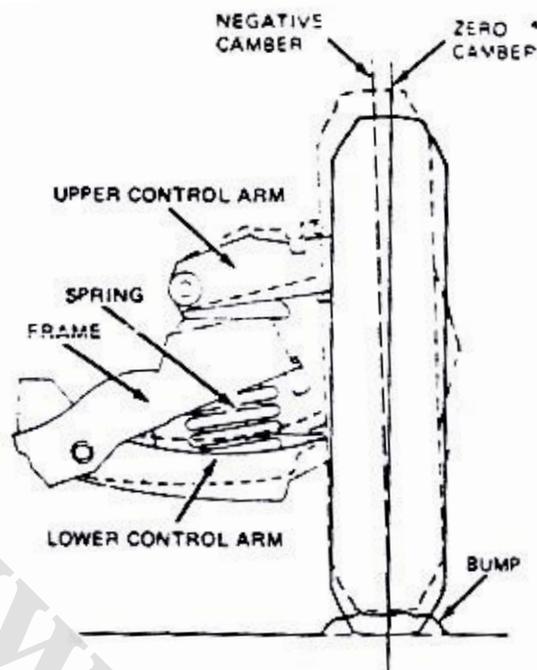
دراین وضعیت یعنی کمبر صفر ، تمام پهنای آج های تایر روی سطح جاده قرار می گیرد و بار وسایش در عرض آج ها بطور یکنواخت توزیع می شود .

www.cargeek.ir

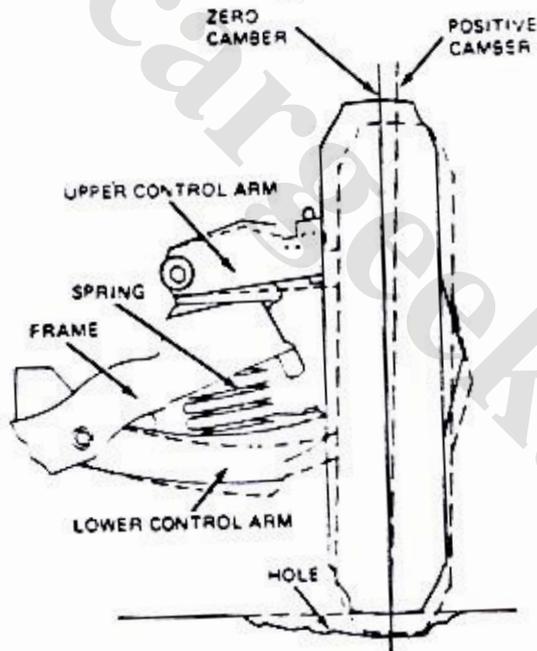


شکل (۳-۲) زاویه کمبر (میزان تمایل قسمت بالای چرخ به طرف داخل یا خارج زمانی که از

جلو نگاه می‌شود)

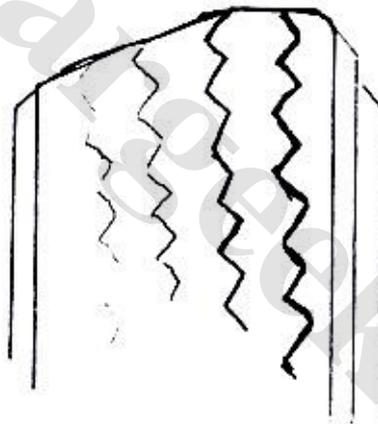


شکل (۳-۳) منفی شدن کمبر در چرخ جلو در اثر برخورد با موانع سطح جاده



شکل (۳-۴) مثبت شدن جزئی کمبر با قرار گرفتن تایر در گودبهای سطح جاده

هر میزان کمبر چه مثبت و چه منفی منجر به سایش سریع و غیر یکنواخت تایر می گردد. کج شدن چرخ سبب اعمال بار بیشتر با آج های یک طرف تایر نسبت به طرف دیگر می گردد. به این دلیل کمبر را زاویه سایش تایر نیز می نامند . کمبر مثبت زیاد باعث سایش آج های سمت بیرونی تایر می گردد و کمبر منفی زیاد باعث سایش آج ها سمت داخل تایر می شود .



شکل (۳-۵) سایش لاسنیک بر اثر کمبر غلط

زاویه کمبر مشخص شده توسط کارخانه سازنده وضعیتی است که بطور طبیعی ماکزیمم عمر تایر حاصل گردد.

در صورتیکه وسیله نقلیه روی یک جاده کاملاً مسطح حرکت کند کمبر ایده آل برای هر دو چرخ جلو یکسان خواهد بود. این کمبر ایده آل جهت آوردن چرخ های جلو به وضعیت قائم در زمانی که وسیله بطور طبیعی تحت بار و در حال حرکت است. کافی و مناسب می باشد. با وجود این جاده ها بندرت دارای سطوح کاملاً صاف می باشند. اکثر جاده ها کمانی شکل اند بطوریکه وسط آن نسبت به طرفین کمی بالاتر قرار دارد. هنگامی که خودرو در امتداد یک طرف تاج جاده در حال حرکت است تمایل دارد که به طرف خارج کمی کج شود و بطرف راست رانده شود. این سبب خواهد شد که سمت بیرونی آجهای تایر راست جلو بطور زیاد سائیده شود زیرا سهم بیشتری از وزن اتومبیل را حمل می نماید.

برای برطرف کردن این مشکل بعضی از وسایل نقلیه دارای وضعیت کمبری هستند که به چرخ سمت چپ جلو کمبر مثبت به اندازه یک چهارم درجه بیشتر از چرخ سمت راست داده می شود. نظربه اینکه با بیشتر شدن کمبر مثبت، خودرو تمایل پیدا می کند که به سمت کشیده شود، و هم رفته اثرات تاج جاده بر طرف می گردد.

و خودرو به سمت جلو در یک خط مستقیم حرکت می کند.

دلیل دیگر افزایش کمبر مثبت در چرخ جلو سمت چپ این است که اکثر خودرو ها تنها با قرار گرفتن راننده داخل آنها در تردد هستند.

هنگامی که راننده وارد خودرو می شود وزن راننده باعث می گردد که طرف چپ خودرو کمی پایین تر قرار گیرد .

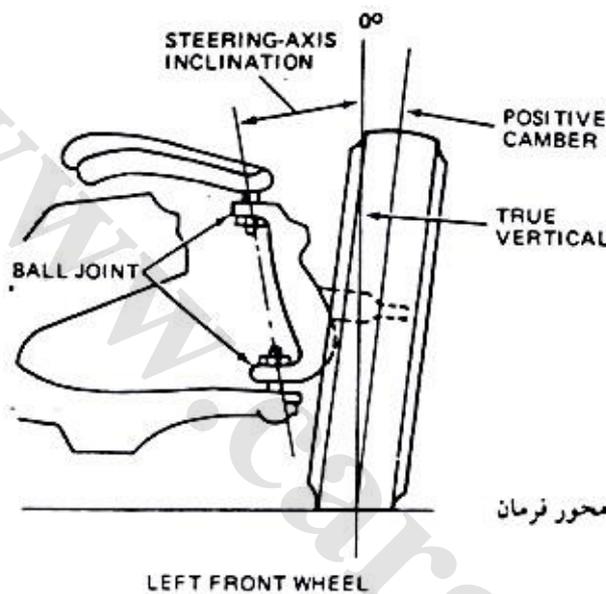
این عامل در سرپیچ کمبر مثبت چرخ جلو سمت چپ را کاهش می دهد . همچنین ارتفاع نامناسب شاسی که بواسطه شکم برداشتن فنرهای عقب یا جلو ایجاد شده می تواند در کمبر موثر باشد این دلیل است بر لزوم چک کردن و تصحیح نمودن ارتفاع تعلیق جلو ، قبل از اینکه تنظیم گردند .

تمایل محور فرمان (Steering – axis inclination)

در خودرو های قدیمی ، کلیه سیستم های فرمان دارای یک کنیگ پین بودند که به سگ دست فرمان جهت حفاظت اضافه می شد آنگاه ع به کمک اتصالات سیبکی ، دنباله های سگ دست فرمان و محافظ به همدیگر متصل و عضو واحدی راتشکیل میدادند . در انواع دیگر فرمان ، با اتصالات سیبکی هیچ گونه کنیگ پین دیگری به کار نمی رود و در عوض سگ دست فرمان از طریق اتصالات سیبکی همراه بازوهای کنترل فوقانی و تحتانی محافظت می گردد.

خط گذرنده از مراکز دو اتصال سیبکی ، محور فرمان نامیده می شود . سگ دست فرمان و در نتیجه چرخ حول این محور نوسان می کنند بنابراین محور فرمان بصورت محوری که چرخ جلو برای هدایت خودرو حول آن نوسان می کند تعریف می شود . تمایل محور فرمان همچنین تمایل اتصال سیبکی نامیده می شود .

تمایل محور فرمان زاویه ایست که بین خط قائم و خط عبوری از مراکز اتصالات سیبکی بصورت درجه اندازه گیری می شود زمانی که از جلو به وسیله نقلیه نگاه می شود شکل (3-7) بایبان دیگر کجی خط عبوری از مراکز اتصالات سیبکی به طرف داخل نسبت به حالت قائم را می گویند .



شکل (۱-۲۱) : تمایل محور فرمان

شکل (۳-۶) تمایل محور فرمان

تمایل محور فرمان به چنددلیل مفید است :

اول اینکه بعداز پیچیدن خودرو بابازگشت چرخها به وضعیت مستقیم به ایجاد ثبات فرمان کمک می نماید . به عبارت دیگر بازگشت پذیری انجام می کند .

دو اینکه تمایل محور فرمان ، گشتاور لازمه جهت چرخاندن فرمان مخصوصاً هنگامی که خودرو رد حال توقف باشد را باکاهش می دهد .

سوم اینکه سایش تایرها را کاهش می دهد .

هنگامی که چرخ جلو در وضعیت رو به جلو مستقیم می باشد توپی چرخ در بالاترین نقطه خود قرار دارد و ضمن اینکه توپی حول محور به جلو و عقب حرکت می کند شروع به پایین آمدن میکند زیرا توپی حول محور فرمان که به طرف داخل کج شده است نوسان می کند با وجود این تاثیر در تماس با زمین بوده و نمی تواند بطرف پایین حرکت کند. بنابراین درحالی که چرخ از وضعیت رو به جلو و مستقیم به یک سمت منحرف می شود سگ دست فرمان ، اتصالات سیبکی و بدنه خودرو به همراه شاسی بطرف بالا بلند می شوند . میزان بلند شدن جزئی و در حدود یک اینچ باکمتر می باشد . ولی همین میزان بلند شدن کافی است تا وزن خودرو به برگشت چرخها به وضعیت رو به جلو و مستقیم کمک نماید .

همین عمل تمایل دارد که چرخها در حال غلتش را در مقابل هرگونه نیروی کوچک که سعی بر منحرف ساختن آنها از وضعیت رو به جلو و مستقیم دارد مقاوم سازد . این مقاومت باعث سفتی فرمان نمی گردد. تمایل محور فرمان قابل تنظیم نمی باشد . مقدار این تمایل یا کجی داخل سگ دست در نظر گرفته می شود . در صورتیکه کمبر می تواند برای هر مقادیری که متناسب با آن تمایل محور فرمان می باشد تنظیم می گردد . با وجود این هر گونه تغییر در کمبر باعث تغییری مشابه در تمایل محور فرمان خواهد شد این موضوع در قسمت بعد یعنی زاویه کلی بیشتر مورد بحث قرار می گیرد .

هنگامی که تمایل محور فرمان به اندازه مشخص شده نباشد ، توپی و اتصالات سیبکی خمیدگی پیدا کرده است و بایستی تعویض گردد.

زاویه کلی (included angle)

درهندسه تعلیق ، زاویه کلی به مجموعه زاویه کمبر و تمایل محور فرمان یا خط عبوری از اتصالات سیبکی می باشد که می توان آن را بصورت زیرنوشت :

$$\text{تمایل محور فرمان} + \text{کمبر} = \text{زاویه کلی}$$

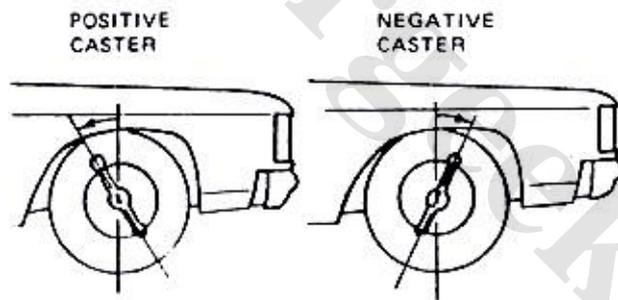
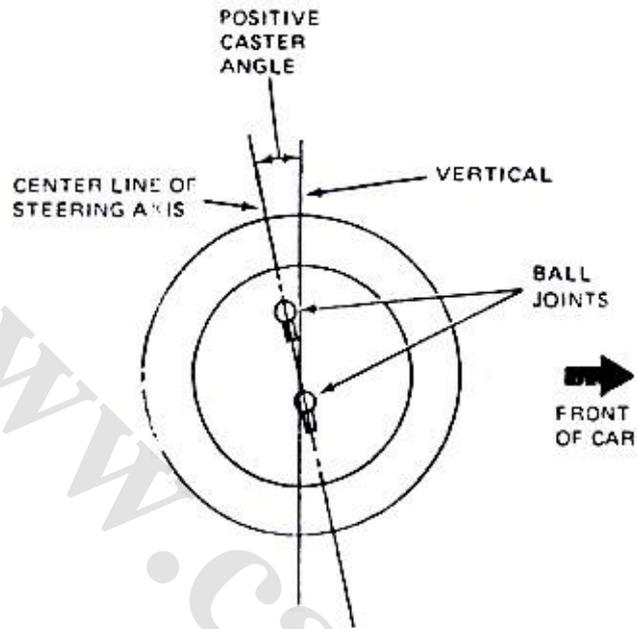
زاویه کلی نقطه تقاطع خط مرکزی تایر بامحور فرمان و خط مرکزی اتصال سیبکی را مشخص می کند.

این نقطه مشخص می کند که آیا چرخ در حال غلتش میل به تو - این (سرجمعی) یا به تو - ات (سربازی) دارد .

تایر بایستی در جهتی که خودرو در حال حرکت است سیر کند اما در صورتی که تایر داری سرجمعی یا سربازی باشد در حالیکه به سمت جلو می غلتد به یک سمت کشیده می شود . در صورتی که زاویه سرجمعی یا سربازی چرخ بیشتر از میزان استاندارد باشد بایک سمت کشیده می شود و سایش آن سریعتر صورت می گیرد.

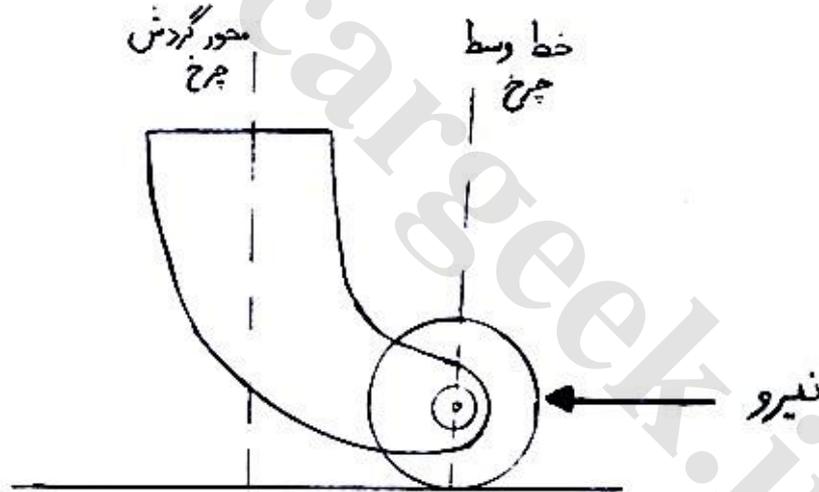
زاویه کستر (Caster)

کستر زاویه است که تمایل به محور فرمان را به سمت جلو عقب نسبت به حالت قائم هنگامی که از پهلو به چرخ نگاه می شود را نشان می دهد . به عبارت دیگر کستر مقدار تمایل کنیگ پین یا سگ دست بطرف جلو یا عقب اتومبیل است .



شکل (۳-۷) زاویه کستر چرخ در جلو

مقدار تمایل کنینگ پین یا سگ دست بطرف عقب اتومبیل کستر مثبت می باشد مقدار تمایل کنینگ پین یا سگ دست به طرف جلو اتومبیل کستر منفی می باشد زاویه کستر را می توان در دوشاخ جلو دوچرخه به خوبی مشاهده کرد در چرخهای گردان مبلها و میزها نیز دیده می شود همانطور ی که در شکل (8-3) نشان داده شده است . محور دوران چرخ یک مقدار جلو تر از محور چرخ است که این اختلاف باعث می شود چرخ یک مربوط همواره مسیر خود را در جهت حرکت مبل (جهت اعمال نیرو) حفظ کند .



شکل (۳-۸)

در وسایل نقلیه از همین خاصیت استفاده کنید تا موجبات ثبات چرخ را در حرکت مستقیم و در گردشها فراهم سازد .

اگر چه زاویه کستر قابل تنظیم است ولی تاثیر کمی بر سایش تایر دارد .

علل استفاده از کستر را می توان در موارد زیر بیان نمود :

1- جهت تدام وثبات جهت حرکت وکنترل

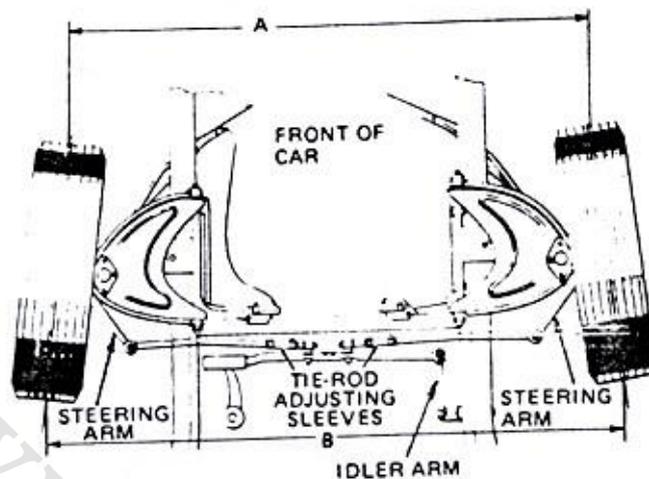
2- جهت افزایش توانایی برگشت فرمان

3- کاهش دادن گشتاور موردنیاز فرمان

زاویه سرجمعی و سربازی (Toe in& Toe out)

زاویه Toe عبارت است از اختلاف فاصله نقطه جلو و نقطه عقب چرخهای جلو اتومبیل هنگامی که از بالای جلو بندی اتومبیل نگاه می کنیم . وقتی فاصله جلویی چرخها کوچکتر از فاصله عقبی باشد حالت سرجمعی Toe in بوجود می آید که در این حالت چرخهای جلو اتومبیل تمایل دارد که به جای حرکت مستقیم رو به جلو به طرف داخل رانده شود . علت وجود زاویه سر جمعی این است که هنگام حرکت اتومبیل در اثر زوایای کمبر و نیروهای اصطکاکی ، چرخهای جلو تمایل دارند که از یکدیگر دور شوند یا در اصطلاح باز شوند . برای اینکه این پدیده که موجب لاستیک سابی چرخها می شود خنثی می گردد یک مقدار سر چرخها رابه هم نزدیکتر می کنند .

مقدار زاویه سرجمعی ، بسته به مقدار کمبر چرخ بین 2 تا 6 میلیتر می باشد .

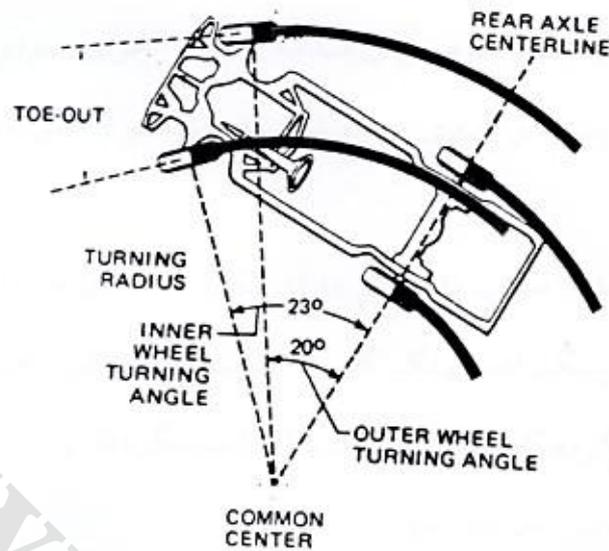


شکل (۳-۹) سرجمعی چرخها

زاویه سربازی چرخ در گردش (Toe out)

در خودرو هنگام پیچها ایجاد می شود همان طوری که گفته شد هنگام پیچیدن خودرو چون چرخ داخلی در مسیر منحنی خود روی دایره ای کوچکتر نسبت به چرخ بیرونی حرکت می کند زاویه گردش آن نسبت به شاسی بایستی بیشتر باشد یعنی چرخ که در قسمت داخلی قوس قرار گرفته است زاویه بیشتری را نسبت به چرخ که در قسمت بیرونی قوس دارد داشته باشد. در نتیجه چرخهای جلو که در حالت معمولی دارای زاویه سرجمعی است بعد از پیچیدن به هر سمت از یکدیگر باز می شوند و زاویه سربازی در آنها ایجاد می گردد.

پس در حقیقت سربازی حین دور زدن همان تفاوت شعاع های دوران می باشد.



شکل (۳-۱۱) سربازی حین دور زدن

گفته شد که اتصالات فرمان اغلب بصورت متوازی اضلاع می باشند که خود باعث تصحیح شعاع های دوران چرخها می گردد مراجعه شود به شکل (3-1)

انواع دیگر اتصالات فرمان نیز سربازی مشابه ای در هنگام پیچیدن در چرخ داخلی ایجاد می کنند. شعاع دوران قابل تنظیم نیست و در صورت نادرست بودن یعنی یک یا هر دو بازوی فرمان خمیدگی پیدا کرده است و بایستی تعویض گردد.

سیستم تعلیق خودرو :

برای راحتی سرنشینان اتومبیل و صدمه ندیدن اجزای خود رو بر اثر ضربات ناشی از پستی و بلندی جاده نیاز به سیستم تعلیق در خودرو ضروری می باشد .

یک سیستم تعلیق خوب باید هم دارای یک خاصیت فنری مناسب و هم دارای یک دمپینگ (مستهلک کننده) خوب باشد . عدم وجود دمپر در ماشین باعث می گردد که نوسانات فنرها جذب نگردند و ماشین بطور مداوم به بالا و پایین خواهد جهید .

انواع مختلفی از سیستم های تعلیق در خودرو ها با کاربردی متفاوت وجود دارد که خود مبحث کاملی است و درباره آن پروژه های جداگانه نوشته شده است .

فصل چهارم

جعبه دنده های فرمان

انواع جعبه دنده فرمانهای معمولی

منظور از جعبه دنده فرمان معمولی آنست که فقط نیروی مکانیکی دست روی آن اعمال گردد (Manual Steering). در مطالب گذشته گفته شد که جعبه دنده فرمان وظیفه دارد گشتاوری که به فلکه فرمان اعمال شده را به حرکت خطی اهرم بندی تبدیل نماید بطوریکه عکس العمل چرخها را خنثی نماید .

جعبه دنده فرمان در حقیقت یک جعبه دنده کوچک است که بین فلکه فرمان و اتصالات دستگاه فرمان قرار می گیرد و دنده ها باعث می شوند که چرخها جلو به راحتی از طرفی به طرف دیگر بچرخند و همچنین ضربات ناشی از جاده به فلکه فرمان منتقل نگردد.

انواع مختلفی از جعبه دنده فرمان وجود دارد که با توجه به طرح دنده آنها نامگذاری شده اند با این وجود تمام طرحهای عمده را می توان در دو نوع اصلی جعبه دنده دسته بندی نمود .

الف- جعبه دنده فرمان با چرخ دنده مارپیچی :

در همه انواع این گروه یک شافت اصلی بصورت مارپیچ وجود دارد ولی ممکن است از لحاظ اهرم هزار خار و طرز درگیری آن با مارپیچ مختلف باشند از انواع معروف این نوع می توان از سکتور مارپیچ ، غلتک مارپیچ ، مهره مارپیچ ، بادامکی ، حلزونی و... نام برد.

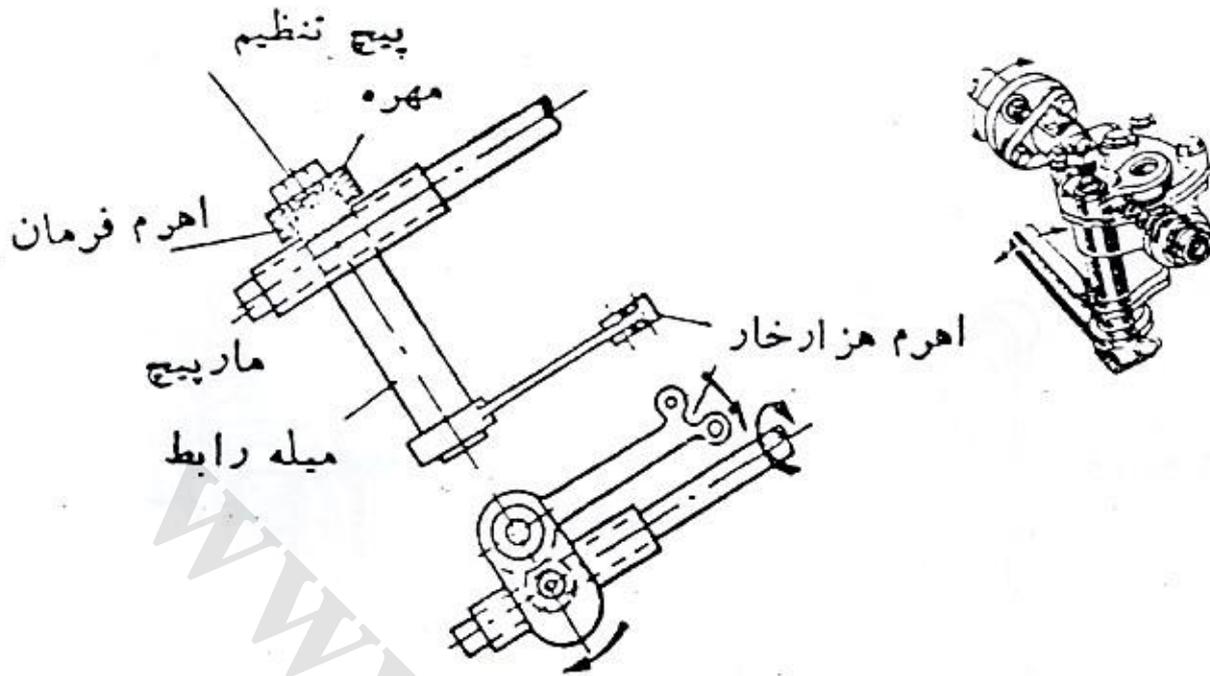
ب- جعبه دنده فرمان نوع شانه ای :

این جعبه فرمان در اکثر وسایل نقلیه سبک و معمولی به کار می رود . در این نوع فرمان یک دنده کوچک (پینیون) در انتهای تحتانی میل فرمان وجود دارد که باعث حرکت شانه می گردد. هنگامیکه فلکه فرمان و میل فرمان توسط راننده گرداننده شود حرکت چرخشی فلکه مستقیماً به حرکت رفت و برگشتی تبدیل می گردد. حال برای نمونه چند جعبه فرمان معمولی را بررسی می نمایم .

1- جعبه دنده فرمان مهره مارپیچ :

این جعبه فرمان ها امروزه مورد استعمال چندانی ندارند. در این نوع جعبه فرمانها مهره نیم کره ای حرکت گردشی مارپیچ را به حرکت رفت و برگشتی تبدیل می نماید . این مهره مستقیماً به اهرم هزار خار (PITMAN) مربوط است و این اهرم را در جای خود می تواند بچرخاند . شکل (1-4)

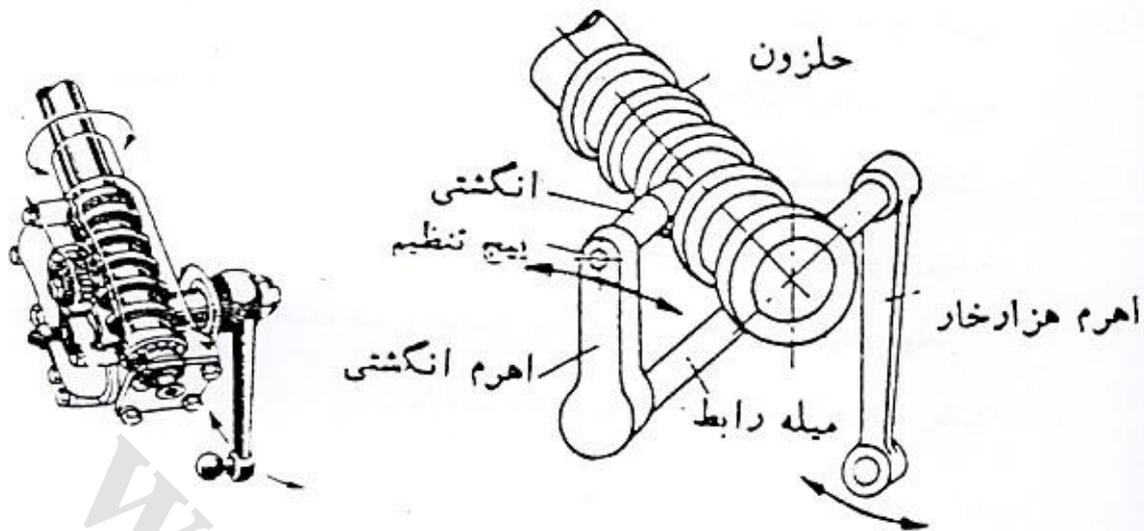
در این نوع جعبه فرمان پیچ تنظیم به مهره نیم کره ای روی مارپیچ فشار می دهد و در نتیجه خلاصی آن را به دلخواه کم و یا زیاد می کند . خلاصی فرمان نباید از حدود 10 تا 15 درجه تجاوز نماید . زیرا در غیر اینصورت اطمینان رانندگی کم می شود .



شکل (۴-۱) - جعبه فرمان مهره مارپیچی فولکس واگن

2- جعبه دنده فرمان انگشتی یا بادامکی (Worm & tapered peg)

دارای یک محور حلزونی در انتهای میل فرمان است که بوسیله مونتاژ بلبرینگ حمایت می شود بازوی هزار خار دارای اهرمی است که در انتهایش یک میخ مخروطی (انگشتی) قرار دارد این میخ مخروطی در داخل شیارهای حلزونی حرکت می کند و باعث دوران بازوی هزار خار می شود وقتی که چرخ فرمان ، چرخ دنده حلزونی را می چرخاند میخ مخروطی مجبور است شیارهای چرخ دنده حلزونی را دنبال کند . حرکت میخ ، باعث حرکت بازوی هزار خار و در نتیجه اتصالات چرخها می گردد شکل (2-4)



شکل (۲-۴) جعبه فرمان انگشتی (بادامکی)

در این نوع جعبه فرمان گام حلزون در قسمت وسط کمتر و در طرفین محور بیشتر است . که این باعث تغییر نسبت فرمان می گردد. علاوه بر این ، تغییر گام محور حلزون باعث تمایل برگشتن فرمان به حالت وسط خود بعد از گرداندن آن می شود .

بازی بین انگشتی و محور حلزونی به کمک پیچ مخصوصی قابل تنظیم می باشد این پیچ عمق درگیری انگشتی را داخل شیار حلزون کم و یا زیاد می کند و بدینوسیله خلاصی فرمان تنظیم می گردد (بعلت مخروطی بودن سر انگشتی) . انگشتی رابه کمک یاتاقان رولبرینگی در تکیه گاه خود محکم می کنند .

چون غلتک باید حول محور خود با شعاع معینی گردش کند محور حلزون نباید استوانه کامل باشد زیرا در این صورت با گرداندن کامل فرمان و حرکت غلتک ، درگیری آن با محور حلزون از بین می رود و آزاد می شود . برای جلوگیری از این مشکل قطر دو

انتهای محور حلزون کمی بیشتر از قسمت وسط آن می باشد و به عبارت دیگر محور حلزون باید باز مسیر دایره ای غلتک تبعیت نماید .

بطور کلی غلتک در دو نوع دو دندانه و سه دندانه ای می باشد که در شکل نوع دودندانه ای آن نشان داده شده است .

2- جعبه دنده فرمان حلزونی بادنده تاج خروسی (Worm & Secotr):

در این جعبه فرمان که به آن سکتور - مارپیچ نیز می گویند در انتهای میل فرمان یک محور حلزونی سوار شده است که هنگام دوران می تواند قسمتی از یک چرخنده (تاج خروسی) را به گردش در آورد .

بازوی هزار خار به دنده تاج خروسی وصل است و می تواند حرکت تاج خروسی را عیناً به میله های رابط فرمان منتقل کند .

این جعبه دنده شامل یک پوسته چدنی یا آلومینیومی که مار پیچ و دنده سکتور را در بر می گیرد ، می باشد . شافت اصلی که حلزونی را می چرخاند بوسیله بلبرینگ هایی در پوسته نگهداشته می شود .

دنده تاج خروسی (در شکل قطاع چرخنده با 14 دندانه) شافت مخصوص خودش را دارد که در بلبرینگ یابوش هایی در داخل پوسته .

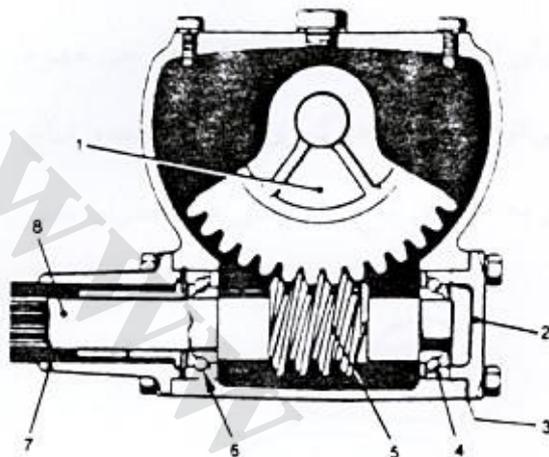
4- جعبه دنده فرمان حلزونی غلتکی (Worm & roller)

در این نوع جعبه فرمان با گرداندن فلکه فرمان محور حلزونی به گردش در می آید و غلتکی را که با آن درگیر است به حرکت در می آورد. این غلتک روی بازوی هزار خار مونتاژ شده است و وقتی دندانه غلتک روی شیارهای حلزونی حرکت می کند حرکت به بازوی هزار خار و از آنجا به اتصال چهار میله ای و درانتها به چرخها منتقل می شود شکل (3-4). این نوع سیستم فرمان بیشتر در خودروهای ژاپنی استفاده می شود و از نظر طراحی از ساده ترین سیستمهای فرمان می باشد.



شکل (3-4) جعبه دنده فرمان حلزونی غلتکی.

در جهت عمود بر مارپیچ نصب می شود . در شکل (4-4) اجزاء جعبه دنده نشان داده شده است .



شکل (4-4) جعبه دنده فرمان

حلزونی - تاج خروسی .

۱ - سکتور ۲ - در پوش انتهایی

۳ - واشر ۴ - بلبرینگ ۵ - مارپیچ

۶ - بلبرینگ ۷ - پوسته خارجی

۸ - محور اصلی

برای تنظیم این جعبه فرمان در موقع لزوم بوش خارج از مرکزی که دنده تاج خروسی روی آن یاتا قان شده را کمی می گردانند .

5- جعبه دنده فرمان ساچمه ای (Recirculating ball)

برای کم کردن اصطکاک بین دنده های جعبه فرمان و همچنین به منظور رواین بیشتر فرمان ، امروزه در مواردی زیادی از فرمانهای ساچمه ای استفاده می گردد .

در این سیستم ارتباط بین مارپیچ فرمان و مهره انتقال حرکت بوسیله ساچمه برقرار است . برای هدایت ساچمه ، لوله های مخصوصی روی آن تعبیه شده است که می تواند ساچمه را پس از گردش در مسیر خود مجدداً به مسیر اولیه باز گرداند . در هر گردش فلکه فرمان مهره بدون دوران در امتداد محور میل فرمان حرکت طولی انجام میدهد . در بدنه

خارجی مهره دندانه هایی تعبیه شده است که می تواند ضمن درگیری بایک دنده تاج خروسی آن را به دوران در آورد و به انتهای تاج خروسی میله هزار خار وصل است.

شکل (4-5)



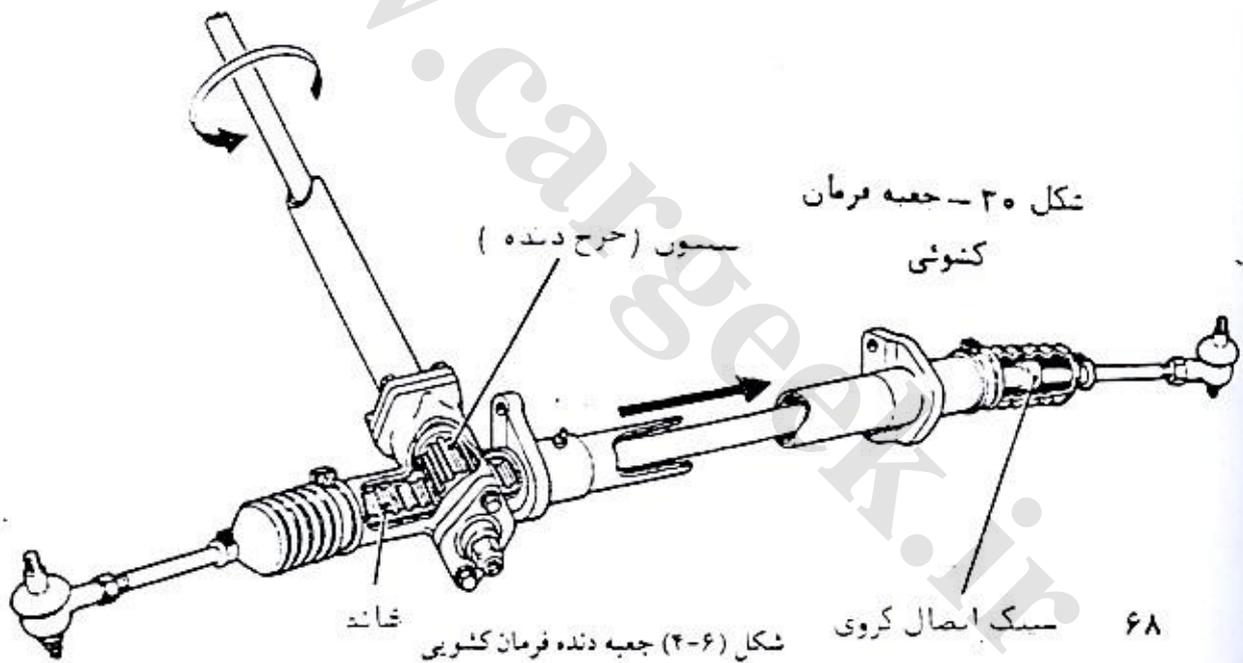
شکل (۴-۵) جعبه دنده فرمان ساجمه ای.

6-جعبه فرمان کشویی (Rack&pinion)

این سیستم فرمان جزء معروفترین انواع سیستم می باشد در اغلب اتومبیلهای که دارای محور محرک جلو هستند (مانند پراید - رنو 5 و...) به کار می رود و همچنین در اتومبیلهای کوچک که نیروی زیادی برای گرداندن چرخ فرمان نیاز ندارند با این وجود در اتومبیلهای معمولی نیز استفاده می گردند. (مانند پژو، اپل و ...)

در این سیستم به انتهای شفت فرمان چرخ دنده کوچکی به نام پینیون متصل است که می تواند روی یک دنده شانه ای بغلتد و بعلت درگیری آنرا به چپ و به راست براند (شبییه شانه گاز پمپ انژکتور).

در این سیستم میله رابطه به چرخ همان ادامه Rack می باشد و برای جلوگیری از نفوذ گرد و خاک بداخل جعبه فرمان از لاستیکهای گردگیر (dst boot) در دو انتهای آن استفاده می شود.



بازی بین پینیون و دنده شانه ای به کمک یک پیچ قابل تنظیم است که دنده شانه ای داخل یک محفظه (Housing) قرار می گیرد و این محفظه در پشت موتور به سینی پدال به وسیله آ بستهایی متصل می شود. و در شکل (4-7) طرز و محل قرار گرفتن محفظه فرمان شانه ای و همچنین نحوه اتصال آن به چرخ نشان داده شده است.

www.cargeek.ir

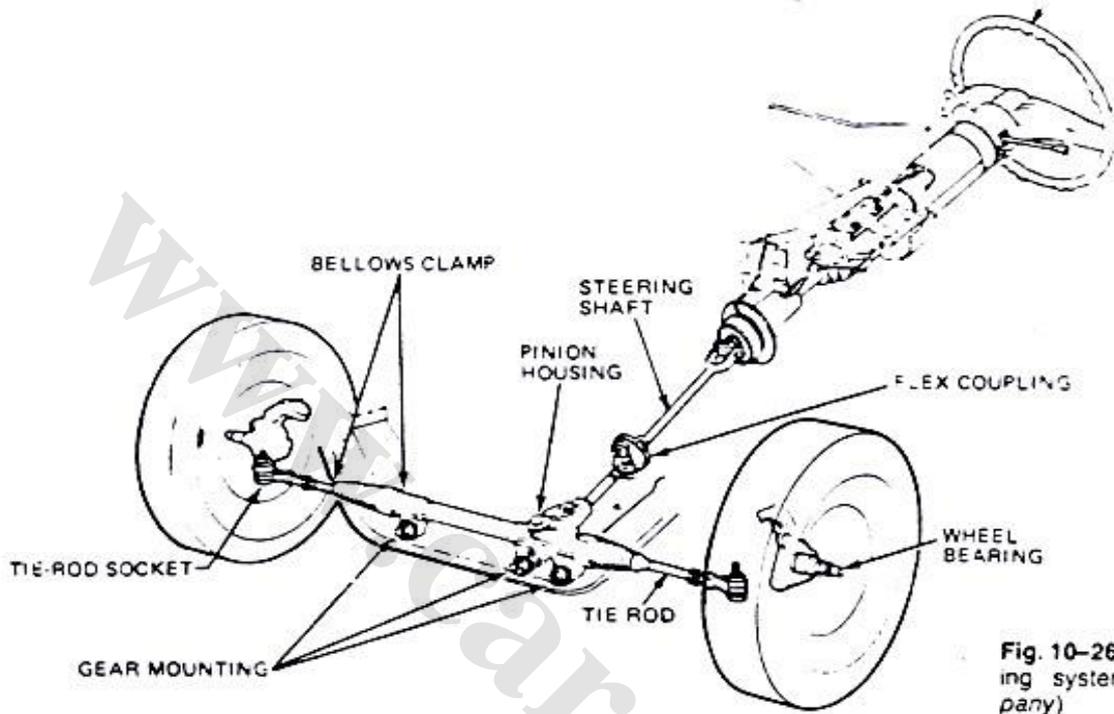
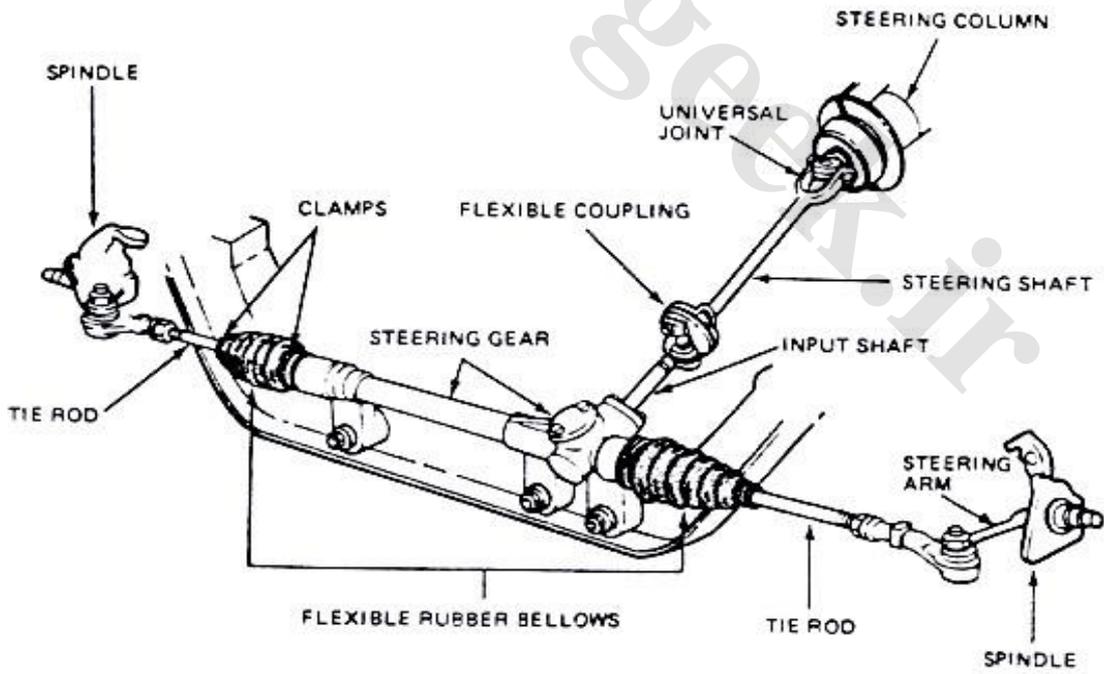


Fig. 10-26
ing system
pany)



انواع ساختار فرمانهای شانه ای :

چهار ترکیب برای فرمانهای شانه ای بسته به طرز قرار گرفتن دنده پینیون و دنده شانه ای وجود دارد .

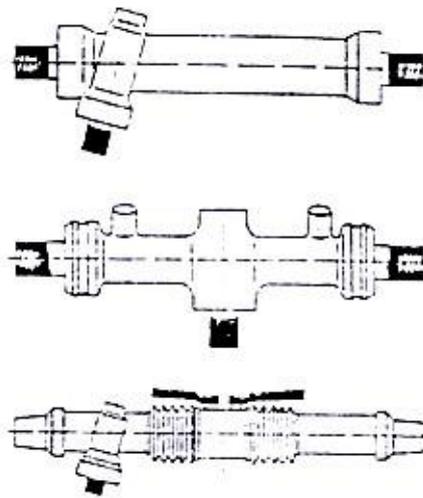
1- دنده پینیون در مرکز جعبه فرمان قرار نگرفته باشد و مثلاً برای خودروهای چپ فرمان در سمت چپ قرار می گیرد و اتصالات میل فرمان در طرفین دنده شانه ای پیچ شده اند .

2- دنده پینیون در مرکز جعبه فرمان قرار گرفته باشد .

3- دنده پینیون در کنار قرار گرفته و میل فرمانها در میانه به دنده شانه ای متصل شده اند.

4- نوع معروف به فرمان کوتاه که دنده پینیون خارج از مرکز می باشد و میل فرمانها به یک طرف دنده شانه ای متصل شده اند .

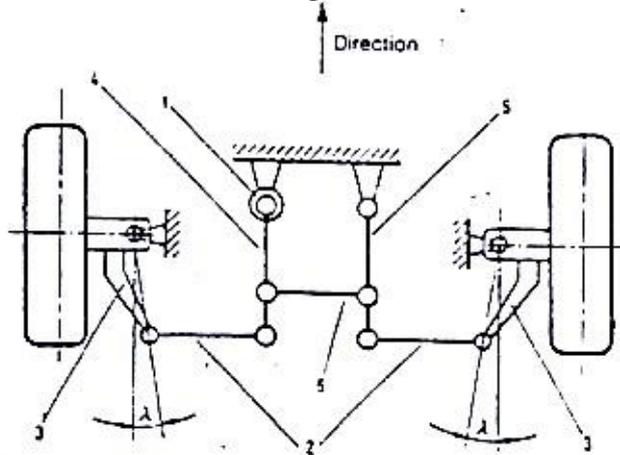
انواع 1 و 3 اغلب مورد استفاده کلی دارند ولی نوع دوم و چهارم توسط بعضی کمپانی های خاص برای خودروهای تولید یشان استفاده می گردد.



شکل (۴-۸)

مزایا و معایب فرمانهای ساچمه ای و شانیه ای

دو سیستم فرمان که در خودروهای امروزی به وفور استفاده می شوند فرمانهای ساچمه ای و شانیه ای هستند که هر یک به نوبه خود دارای مزایا و معایبی می باشند .
 جعبه فرمانهای ساچمه ای وکلاً فرمانهای با حرکت دورانی نیاز به یک بازوی هرزگرد و یک میله تعدیل کننده (نقطه 6 در شکل 4-9) برای اتصال به بازوی هزارخاری (4) داردمیله ها قابل تنظیم هستند و اتصالات سیبکی در طرفین قرار دارند .



شکل (۴-۹)

این سیستم فرمان پیچیده است و برای طراحی در ماشینهای سواری با چرخهای مستقل مشکلاتی دارد بنابراین از سیستم های فرمان شانه ای گرانتر تمام می شود . جعبه دنده فرمان ساچمه ای تغییر وگشتاور بالاتری نسبت به فرمانهای شانه ای را دارا می باشد . جعبه دنده فرمان شانه ای به تنها در خودروهای سواری کوچک و متوسط به کار می رود بلکه بر روی خودروهای بزرگ نیز نصب می گردد و خودروهایی با سیستم تعلیق مستقل جلو اکثراً از این سیستم فرمان سود می برند. امتیازات این سیستم فرمان نسبت به سیستم های ساچمه ای عبارتنداز :

- ساختمان ساده
- ساخت غیر پیچیده و اقتصادی
- بازدهی بالا به دلیل عملکرد ساده آن
- دارای حداقل نوسان ناخواسته سیستم فرمان است
- نیاز به فضای بسیار کمی دارد
- دیگر به اهرم های هرزگرد و یاتاقانهایشان همچنین میله رابط میانی نیاز نیست .

از معایب این سیستم فرمان می توان به موارد زیر اشاره کرد :

- حساسیت بیشتر به ضربه
- تنش پیچشی تحت تاثیر نیروهای زاویه ای
- روی اکسل های صلب (یکپارچه) غیر قابل نصب است .

سیستم فرمانهای هیدرولیک

دراویل فرمانهای هیدرولیک در ماشینهای سنگین مورد استفاده قرار می گرفت . ولی امروزه بیشتر از نیمی از اتومبیلهای ساخته شده در آمریکا به فرمان هیدرولیک مجهز می باشند اساس فرمان هیدرولیک بسیار ساده است به این تربیت که هرگاه شافت فرمان را بچرخانیم یک بوستر داخل عملیات می شود واین بوستر است که بیشتر کارفرمان را انجام میدهد .

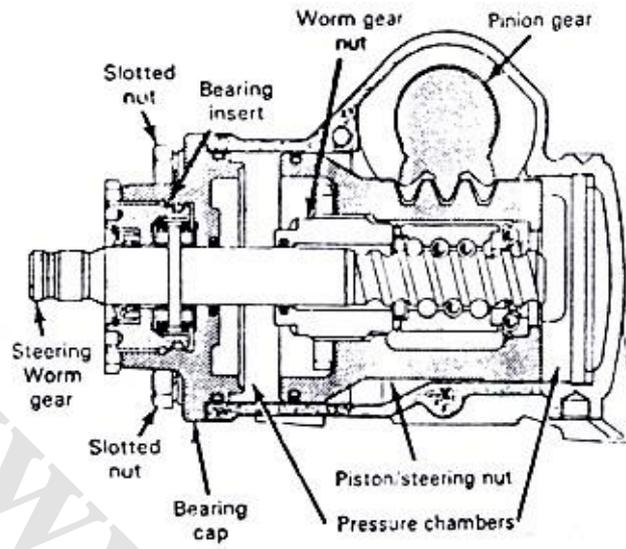
فرمانهای پر قدرت می توانند از هوای فشرده ، مکانیزمهای الکتریکی و یا فشار روغن استفاده کند و در واقع وقتی که فشار روغن مورد استفاده باشد نام این نوع سیستم فرمان هیدرولیک می باشد و موارد دیگر فرمانهای پر قدرت استفاده چندانی ندارند.

در سیستم فرمانهای هیدرولیک یک پمپ که بطور پیوسته کار می کند فشار هیدرولیکی را تهیه می کند . وقتی چرخ فرمان بچرخد در یچه های وارد عملیات می شوند و فشار هیدرولیکی را به سیلندری منتقل می نمایند . این فشار باعث به حرکت در آمدن پیستون (جک) می شود که بیشتر کار فرمان را انجام می دهد و بعنوان مثال برای چرخاندن چرخ فرمان در فرمانهای هیدرولیکی حدود یک سوم فرمان مکانیکی نیرو لازم می باشد . پمپ روغن فرمان های هیدرولیک معمولاً بوسیله تسمه توسط موتور خودرو رانده می شود البته در بعضی مدلها قدیمی پمپ فرمان بوسیله میل لنگ رانده می شد.

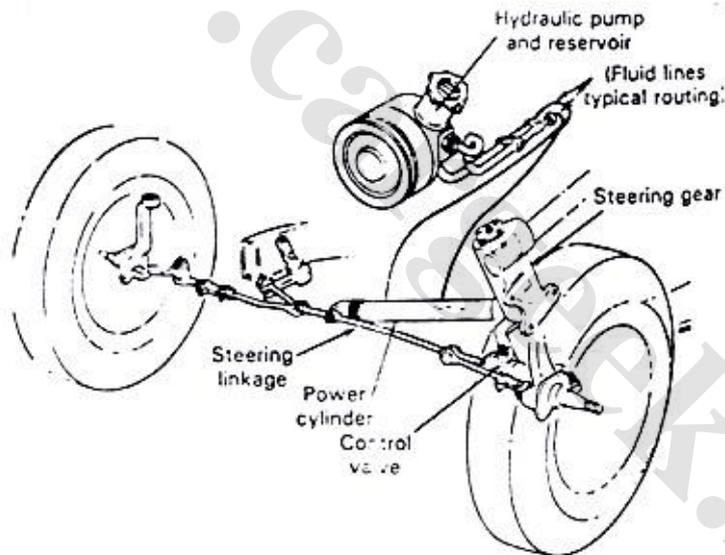
بطور کلی دو نوع سیستم فرمان هیدرولیک وجود دارد یکی سیستم فرمان هیدرولیک داخلی (Integral) و دیگری سیستم خارجی (External) اگر سیلندر پیستون که فشار

روغن را به نیروی حرکتی تبدیل می کنند داخل جعبه فرمان باشد سیستم فرمان هیدرولیک رادرونی گویند واگر این سیلندر ریستون مابین شاسی و چهار میله ای فرمان قرار گرفته باشد سیستم فرمان هیدرولیک خارجی می باشد

www.cargeek.ir



شکل (۴-۱۰) سیستم فرمان هیدرولیک داخلی

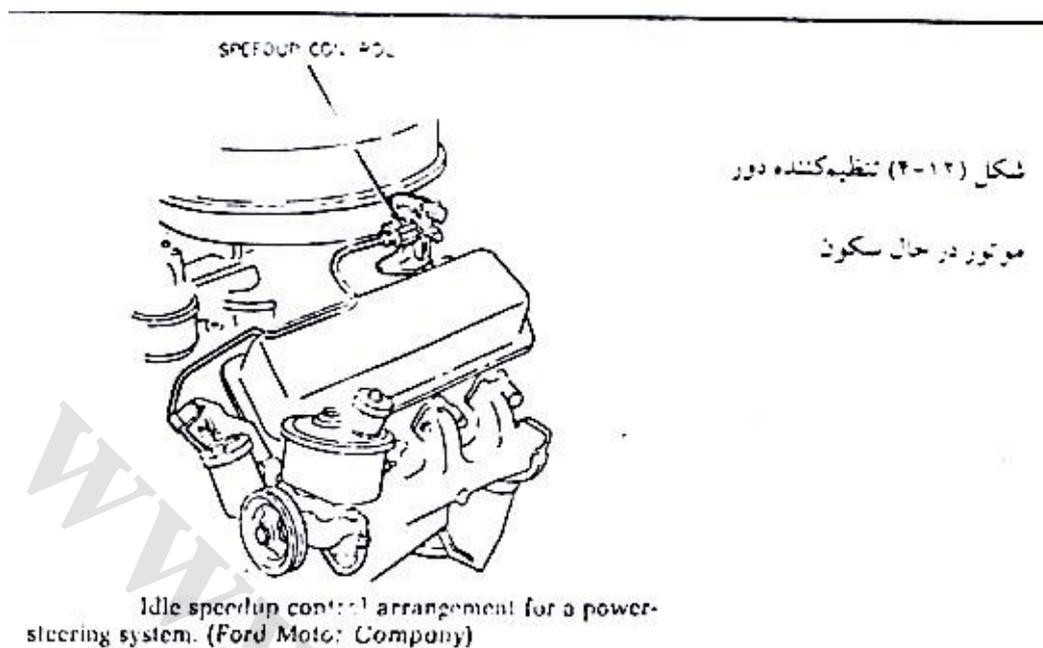


شکل (۴-۱۱) سیستم فرمان هیدرولیک خارجی

بطور کلی تمام سیستمهای فرمان هیدرولیک به گونه ای ساخته می شوند که هر گاه موتور کار نکند و یا هر گونه اشکالی در منبع قدرت بوجود بیاید بتوان اتومبیل را به صورت دستی فرمان داد.

فرمان هیدرولیک باتنظیم کننده دور موتور (Speed Up Control)

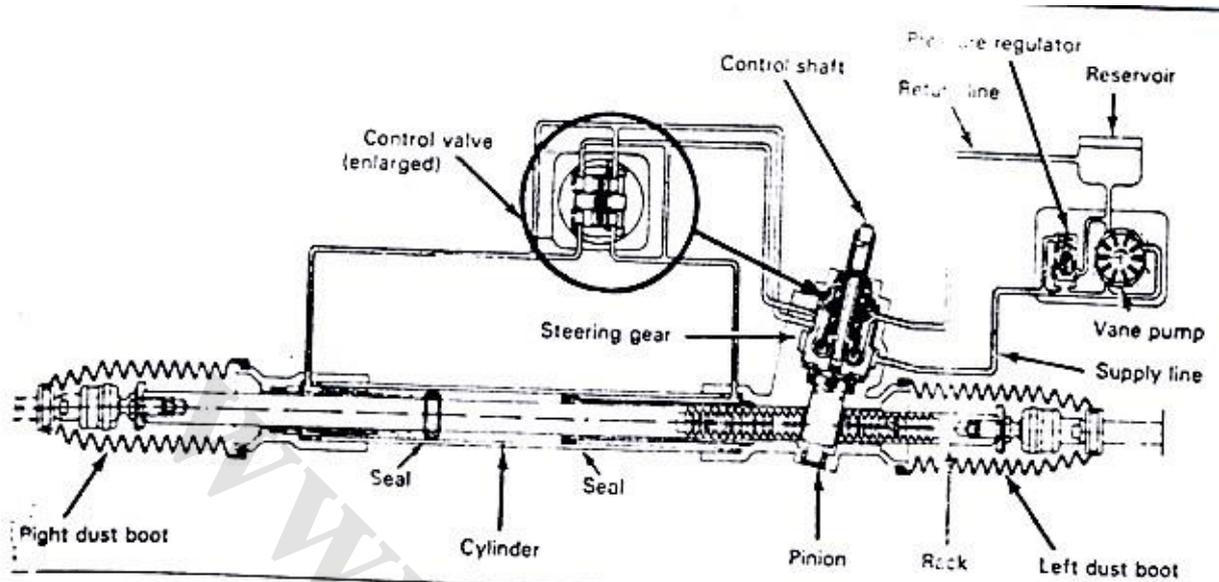
در بعضی خودرو ها با سیستم فرمان هیدرولیک هنگام پارک کردن ماشین به این دلیل که با چرخش کامل فرمان دیگر چرخها قادر به چرخش بیشتر نیستند و از طرفی پمپ همچنان کاری کند تا فشار لازم را برای حرکت بیشتر بتواند تامین کند در نتیجه پمپ سختتر کار می کند و بار اضافه ای را به موتور تحمیل می کند که این بار اضافه دور موتور را کاهش میدهد تا جائیکه این عمل باعث خاموش شدن موتور می گردد. برای جلوگیری از این اتفاق بعضی سیستمها به تنظیم کننده افزایش دور موتور در حالت سکون مجهز شده اند شکل (4-12) یک نمونه از این وسیله را که روی موتور خودرو مورد نصب شده نشان میدهد. وقتی فشار پمپ به مقدار ماکزیمم آن برسد دریچه سوزنی کمی باز شده بطوریکه دور موتور در حالت سکون را بطور موقت افزایش دهد. این کار باعث جلوگیری از خاموش شدن موتور میشود. وقتی که فرمان از یک انتها برمی گردد دوباره فشار پمپ کم می شود و دریچه بسته می گردد در نتیجه دور موتور کنترل می گردد.



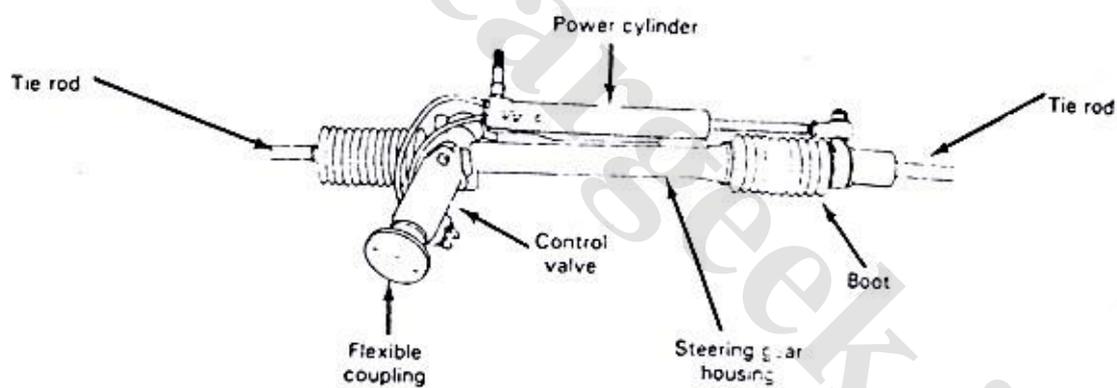
اکنون به تشریح یک نمونه از فرمانهای هیدرولیک داخلی و بیرونی می پردازیم.

فرمان هیدرولیک نوع شانه ای (Power Rack & Pinion Steering)

سیستم فرمان هیدرولیک شانه ای در بسیاری از اتومبیل‌های استفاده می شود و هر نوع داخلی و خارجی آن کاربرد دارد. همانطور که در شکل (4-13) یک نوع خارجی آن مشخص شده است نیروی کمکی توسط سیلندری که بین شاسی و چهار میله ای قرار دارد اعمال میشود و در نوع داخلی خود دنده شانه ای که بند مرکزی چهارمیله ای قرار دارد نقش پیستون را دارد و در داخل سیلندر که شامل محفظه جعبه فرمان نیز هست قرار دارد.



شکل (۴-۱۳) سیستم فرمان هیدرولیک شانه‌ای نوع داخلی

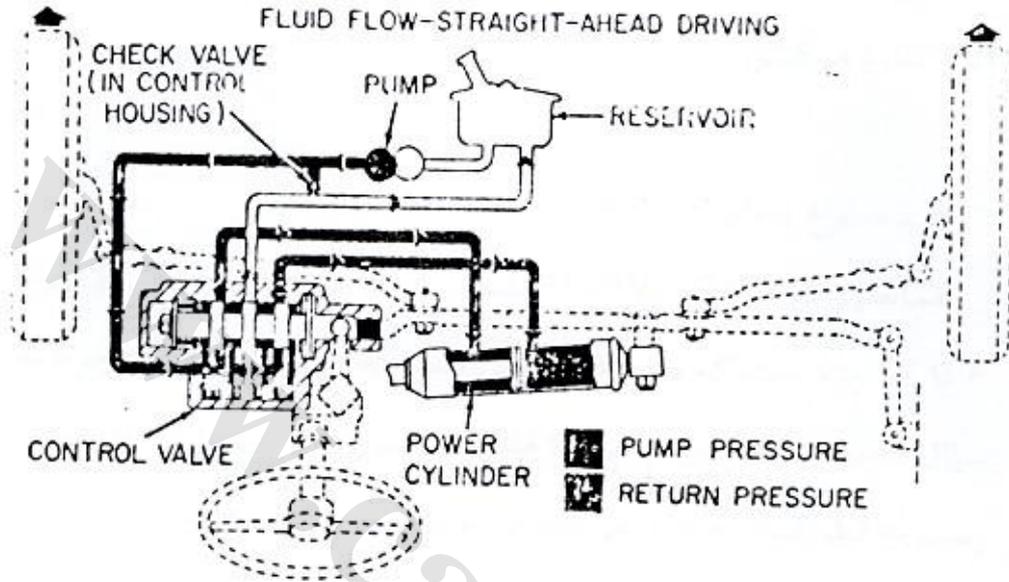


شکل (۴-۱۴) سیستم فرمان هیدرولیک شانه‌ای نوع خارجی

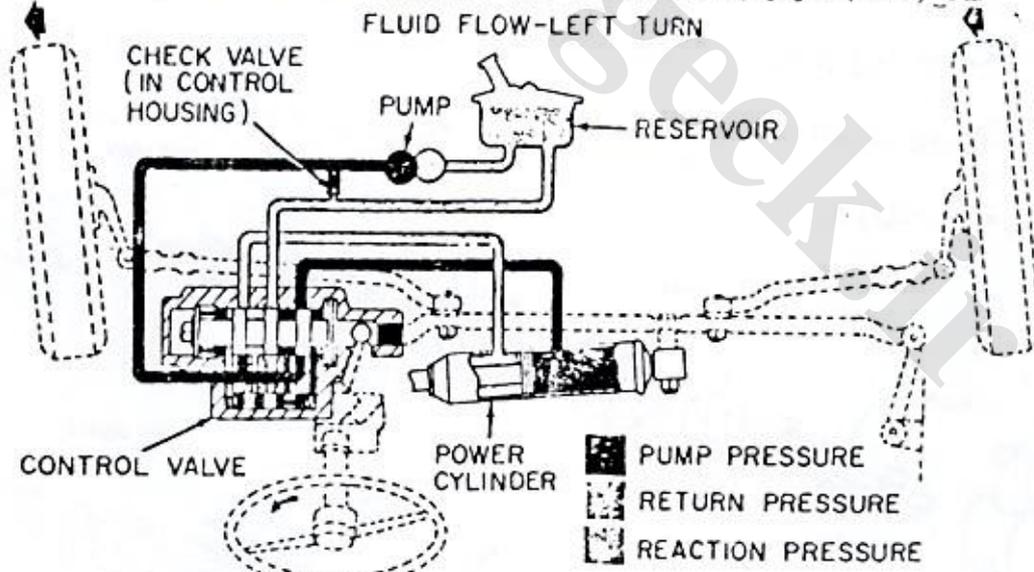
درسیستم نمایش داده شده در بالا یک دریچه چرخان، جریان سیال فرمان هیدرولیک را جهت میدهد تا نیروی کمکی از طریق فشار روغن در جهت مناسب اعمال گردد.

کار دریچه وسیلندر هیدرولیک

اغلب سیستمهای هیدرولیک دارای دریچه ای ماسوره ای (Spool Valve) می باشند و درحالت رانندگی مستقیم دریچه ماسوره ای در مرکز قرار می گیرد و فشاری یک اندازه به دو طرف پیستون وارد می شود . و به این ترتیب سیلندر بوستر هیچ تمایلی برای عمل ندارد .وقتی چرخ فرمان می چرخد باعث عمل کردن دریچه می شود روغن به یک طرف هدایت می شود و پیستون حرکت می کند (4-15) نشان می دهد که وقتی چرخ فرمان به چپ بچرخد بازوی هزار خار به راست می چرخد و ساچمه انتهای آن دریچه ماسوره ای را به راست می برد . اکنون روغن تحت فشار از پمپ فقط به یک طرف پیستون سیلندر بوستر جریان پیدا می کند دراین حالت روغن به سمت راست پیستون جریان می یابد و در نتیجه چرخها به سمت چپ هدایت می شود همانطوریکه بافلش مشخص شده است .



شکل (۴-۱۵) مدار هیدرولیک در فرمان هیدرولیک بیرونی برای حالت مسیر مستقیم



شکل (۴-۱۶) مدار هیدرولیک در فرمان هیدرولیک بیرونی برای حالت گردش به چپ.

پمپهای روغن مورد استفاده در فرمانهای هیدرولیک :

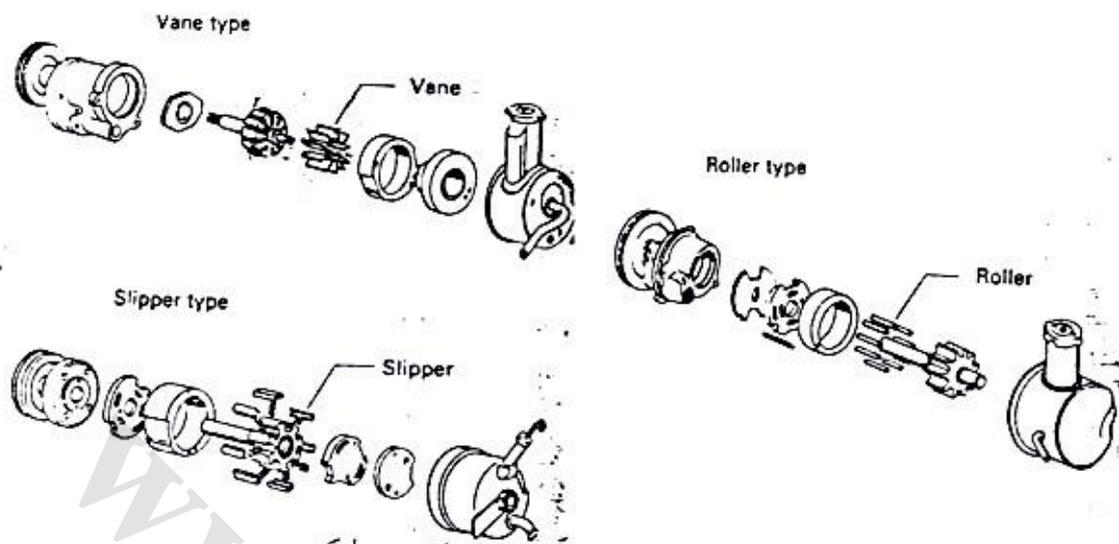
انواع زیادی از پمپهای وجود دارند ولی در این جا به سه نوع متداول آنها اشاره می کنیم

الف- نوع پره ای Vane Type Pump

همانطور که در شکل (4-17) مشخص است پمپ دارای یک موتور با 6 تا 10 پره است که در سطح داخلی پمپ که بیضوی است می چرخند سیال محبوس شده بین دو پره با فشار از قسمتی که پره ها از قطر بیشتر پمپ به قطر کمتر حرکت می کنند از پمپ خارج می شود .

ب- نوع غلتکی Roller Type Pump

همانند نوع پره ای است که فقط به جای پره از غلتک استفاده می شود 6 غلتک در بین دندانه های موتور داخل پمپ می چرخد تا سیال را به سمت پرفشار هدایت کند .



شکل (۴-۱۷) سه نوع از پمپهای روغن فرمان هیدرولیک.

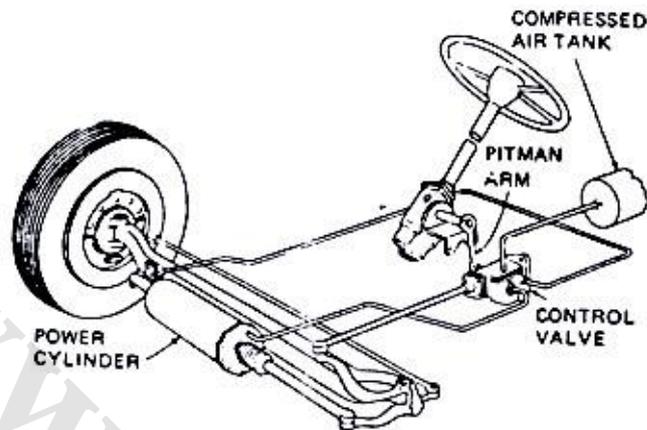
ج- نوع کفشکی Slipper Type Pump

همانند نوع غلتکی است ولی به جای غلتک از 4 تا 10 کفشک که بر روی فنر سوار شده استفاده می کند .

پمپهای فرمان های هیدرولیک مدرن یک دریچه کنترل جریان دارند که دبی روغن را تا حدود دوگالن در دقیقه محدود می کند . در سیستم های فرمان هیدرولیک باید از روغن مناسب استفاده گردد. روغن های باویسکوزیته بالا در مسیرهای مکش نیروی بیشتر مصرف می کند و بدین سبب در پمپ تولید صدای زیاد می نمایند .

فرمان پر قدرت با هوای فشرده (Air Power Steering System)

شکل (4-18) تصور شماتیکی از فرمان هیدرولیکی است که از هوای فشرده استفاده می کند .



Schematic layout of an air power-steering system. (Pondix-Westinghouse Automotive Air Brake Company)

شکل (۴-۱۸) فرمان هیدرولیک با هوای فشرده

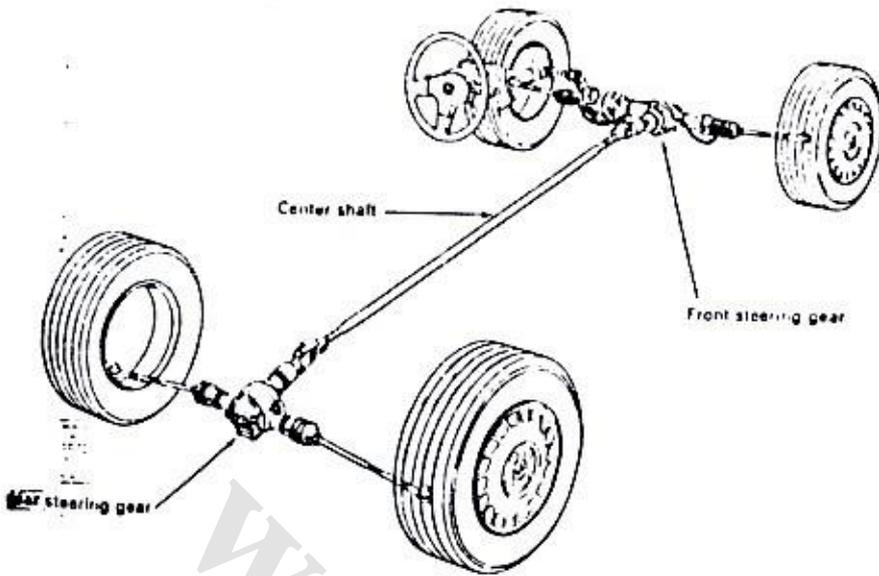
کمپرسوری که توسط اتومبیل کار می کند هوای فشرده رامهیا می کند این سیستم از نوع فرمان هیدرولیک خارجی (external line type) است . وقتی بازوی هزار خار می چرخد درجه کنترلی به یک طرف حرکت می کند . این کار باعث می شود که هوای فشرده به یک طرف سیلندر هیدرولیکی وارد بشود و پیستون رابه حرکت در آورد . این حرکت به وسیله عمیل پیستون به چهار میله ای فرمان منتقل می شود .

سیستم چهار چرخ فرمان (4 Wheel Steering)

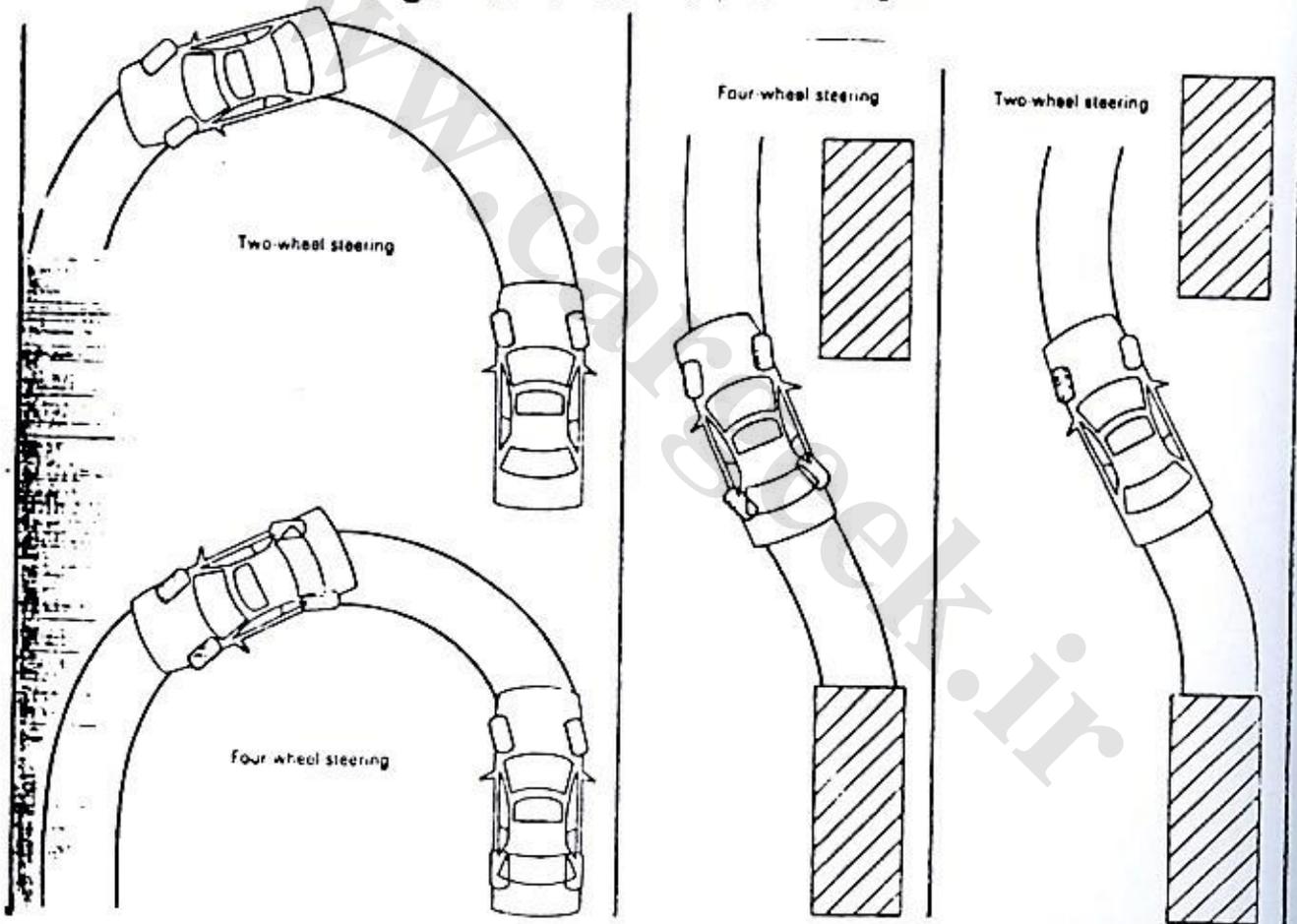
ازتجهیزات جدید فرمان که اخیراً توسط شرکتهای خودرو سازی روی سیستم فرمان نصب می گردد سیستم چهار چرخ فرمان (4ws) می باشد . یعنی چرخهای عقب نیز

تحت کنترل فرمان خودرو قرار می گیرند . این سیستم بصورت مکانیکی (در ماشینهای با فرمان هیدرولیک) و درگروهی دیگر از خودروهابصورت الکتریکی عمل می نماید . دراین خودرو های بسته به مقدار گردش فلکه فرمان چرخهای عقب در دو جهت مختلف حرکت می کنند . دریک سیستم نمونه تا 10 درجه چرخش فلکه فرمان چرخ عقب 1/5 درجه هم جهت آن می چرخد در چرخش بیشتر فلکه فرمان چرخ عقب در جهت خلاف جهت چرخهای جلو می چرخد . این بدان علت است که در سرعتهای بالا چرخش فرمان باعث ناپایداری خودرو در جاده نگردد.

در سیستم فرمان هوندا از این سیستم مکانیکی استفاده می شود ودرخودرو های نوع مزدا ترکیبی از مکانیکی - هیدرولیکی - و الکترونیکی به کار می رود. گاهی ممکن است با توجه به سرعت اتومبیل ، چرخهای عقب کنترل شوند.



شکل (۴-۱۹) سیستم فرمان خودرو هوندای چهار چرخ فرمان



آشکل (۴-۲۰) : وقتی چرخ های عقب در جهت عکس چرخ های جلو بچرخند شعاع مسیر طی شده به مقدار قابل ملاحظه ای کاهش میابد .